

# ORION ITALIA

MANUALE DI ISTRUZIONI

**MPR-100** 

Misura e protezione di motori asincroni trifase Versione Firmware 1.68



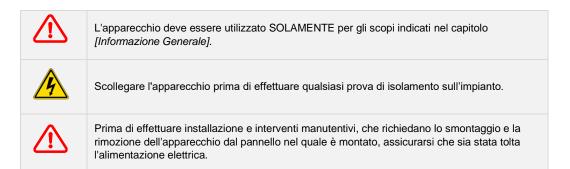
#### NORME DI SICUREZZA E AVVERTENZE GENERALI



Per una corretta installazione dell'apparecchio è fatto obbligo ai tecnici addetti di leggere attentamente e comprendere le istruzioni fornite dal Costruttore.

Tutte le operazioni di installazione devono essere eseguite da un tecnico qualificato, con perfetta conoscenza dell'apparecchio e del contenuto del presente manuale.

- Verificare che il locale di installazione (spazi, segregazioni e ambiente) sia idoneo per l'apparecchiatura elettrica ed elettronica e in particolare che:
  - le condizioni ambientali siano conformi a quanto indicato in [Informazione Generale: 1.8 SPECIFICHE TECNICHEI:
  - i dati di targa dell'apparecchio (tensioni, frequenze, ecc.) siano coerenti con le caratteristiche dell'impianto elettrico.
- 2. Verificare che durante tutte le operazioni di installazione, uso e manutenzione siano rispettate le prescrizioni di legge e le normative vigenti in materia di sicurezza del lavoro.



Per qualsiasi richiesta, si prega di contattare: SERVIZIO DI ASSISTENZA ORION ITALIA

WEB: www.orionitalia.com

### SIMBOLI NEL TESTO E IL LORO SIGNIFICATO



Indica un OBBLIGO ossia segnala una procedura che deve essere obbligatoriamente seguita. Prestare attenzione alle informazioni segnalate con questo simbolo perché si riferiscono a situazioni in cui è richiesta CAUTELA e ATTENZIONE: l'operazione eseguita non in conformità con quanto indicato potrebbe causare danni a cose o persone.



Prestare la massima ATTENZIONE alle parti indicate con questo segnale: si trovano sotto tensione.



Indica PERICOLO ossia una situazione o una procedura che richiede ASSOLUTA ATTENZIONE: la mancata conformità con quanto indicato potrebbe causare danni molto seri a cose e danni anche mortali per le persone.



Indica INFORMAZIONI o NOTE che devono essere lette con particolare attenzione.



## **INDICE**

1.	Inforn	nazione Generale	
	1.1	DESCRIZIONE	
	1.2	APPLICAZIONI	
	1.3	MISURAZIONE DIGITALE	
	1.4	APPLICABILITÀ	
	1.5	COMUNICAZIONE	
	1.6	SEGNALAZIONE E PROGRAMMAZIONE	
	1.7	PROTEZIONE E FUNZIONALITÀ (*)	
	1.8	SPECIFICHE TECNICHE	
	1.9	CODICE D'ORDINE	1.4
2.	Instal	lazione	2.1
	2.1	DESCRIZIONE	2.1
	2.2	DISIMBALLAGGIO	2.1
	2.3	MONTAGGIO	
	2.4	CABLAGGIO	2.2
	2.5	TRASFORMATORI DI CORRENTE (TA)	
	2.6	CANALI DI COMUNICAZIONE	2.4
	2.7	ALIMENTAZIONE	2.5
3.	Menu	Principale, Scorrimento Automatico e Funzioni Pop-Up	3.1
٠.	3.1	STRUTTURA DEL MENU	
	3.2	FUNZIONE DI SCORRIMENTO AUTOMATICO	
	3.3	FUNZIONE POP-UP	
	3.4	NAVIGAZIONE NEI MENU	
	3.5	GESTIONE PASSWORD	
	3.6	TASTI DI MODIFICA E SALVATAGGIO	
	3.7	TASTO FUNZIONE	
	3.8	SIMBOLI UTILIZZATI NEL TESTO	
	N	RELAY STATUS	4.4
4.			
	4.1	RELAY STATUS	4.1
		RELAY STATUS	
5.	Menu	ACTUAL VALUES	5.1
5.	<b>Menu</b> 5.1	ACTUAL VALUESActual values: MOTOR STATUS	<b>5.1</b> 5.1
5.	<b>Menu</b> 5.1 5.2	ACTUAL VALUESActual values: MOTOR STATUSActual values: LINE VOLTAGES	<b>5.1</b> 5.1
5.	Menu 5.1 5.2 5.3	ACTUAL VALUES	5.1 5.1 5.1
5.	Menu 5.1 5.2 5.3 5.4	ACTUAL VALUES	<b>5.1</b> 5.1 5.1 5.1
5.	Menu 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5	ACTUAL VALUES	5.15.15.15.15.1
5.	Menu 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6	ACTUAL VALUES	5.15.15.15.15.25.2
5.	Menu 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 5.7	ACTUAL VALUES	5.15.15.15.25.25.2
5.	Menu 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 5.7 5.8	ACTUAL VALUES	5.15.15.15.25.25.25.2
5.	Menu 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 5.7 5.8 5.9	ACTUAL VALUES	
5.	Menu 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 5.7 5.8 5.9 5.10	ACTUAL VALUES	5.15.15.15.25.25.25.25.25.25.25.2
5.	Menu 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 5.7 5.8 5.9 5.10 5.11	ACTUAL VALUES	
5.	Menu 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 5.7 5.8 5.9 5.10 5.11 5.12	ACTUAL VALUES	
5.	Menu 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 5.7 5.8 5.9 5.10 5.11 5.12 5.13	ACTUAL VALUES  Actual values: MOTOR STATUS  Actual values: LINE VOLTAGES  Actual values: PHASE VOLTAGES  Actual values: PHASE SEQUENCE  Actual values: VOLTAGE AVG,UNB,THD  Actual values: Van (Vab) HARMONICS  Actual values: Vbn (Vbc) HARMONICS  Actual values: Vcn (Vca) HARMONICS  Actual values: CURRENTS  Actual values: GROUND CURRENT  Actual values: CURRENT AVG,UNB,THD  Actual values: NEGATIVE SEQUENCE CURRENT  Actual values: Ia HARMONICS	
5.	Menu 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 5.7 5.8 5.9 5.10 5.11 5.12 5.13 5.14	ACTUAL VALUES  Actual values: MOTOR STATUS  Actual values: LINE VOLTAGES  Actual values: PHASE VOLTAGES  Actual values: PHASE SEQUENCE  Actual values: VOLTAGE AVG,UNB,THD  Actual values: Van (Vab) HARMONICS  Actual values: Vbn (Vbc) HARMONICS  Actual values: Vcn (Vca) HARMONICS  Actual values: CURRENTS  Actual values: GROUND CURRENT  Actual values: CURRENT AVG,UNB,THD  Actual values: NEGATIVE SEQUENCE CURRENT  Actual values: Ia HARMONICS  Actual values: Ib HARMONICS	
5.	Menu 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 5.7 5.8 5.9 5.10 5.11 5.12 5.13 5.14 5.15	ACTUAL VALUES  Actual values: MOTOR STATUS  Actual values: LINE VOLTAGES  Actual values: PHASE VOLTAGES  Actual values: PHASE SEQUENCE  Actual values: VOLTAGE AVG,UNB,THD  Actual values: Van (Vab) HARMONICS  Actual values: Vbn (Vbc) HARMONICS  Actual values: Vcn (Vca) HARMONICS  Actual values: CURRENTS  Actual values: GROUND CURRENT  Actual values: CURRENT AVG,UNB,THD  Actual values: NEGATIVE SEQUENCE CURRENT  Actual values: I BHARMONICS  Actual values: Ib HARMONICS  Actual values: Ic HARMONICS	
5.	Menu 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 5.7 5.8 5.9 5.10 5.11 5.12 5.13 5.14 5.15	ACTUAL VALUES  Actual values: MOTOR STATUS  Actual values: LINE VOLTAGES  Actual values: PHASE VOLTAGES  Actual values: PHASE SEQUENCE  Actual values: VOLTAGE AVG,UNB,THD  Actual values: Van (Vab) HARMONICS  Actual values: Vbn (Vbc) HARMONICS  Actual values: Vcn (Vca) HARMONICS  Actual values: CURRENTS  Actual values: GROUND CURRENT  Actual values: CURRENT AVG,UNB,THD  Actual values: NEGATIVE SEQUENCE CURRENT  Actual values: Is HARMONICS  Actual values: Is HARMONICS  Actual values: Is HARMONICS  Actual values: Ic HARMONICS  Actual values: CURRENT K-FACTOR	
5.	Menu 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 5.7 5.8 5.9 5.10 5.11 5.12 5.13 5.14 5.15	ACTUAL VALUES  Actual values: MOTOR STATUS  Actual values: LINE VOLTAGES  Actual values: PHASE VOLTAGES  Actual values: PHASE SEQUENCE  Actual values: VOLTAGE AVG,UNB,THD  Actual values: Van (Vab) HARMONICS  Actual values: Vbn (Vbc) HARMONICS  Actual values: Vcn (Vca) HARMONICS  Actual values: CURRENTS  Actual values: GROUND CURRENT  Actual values: CURRENT AVG,UNB,THD  Actual values: NEGATIVE SEQUENCE CURRENT  Actual values: Ia HARMONICS  Actual values: Ib HARMONICS  Actual values: Ic HARMONICS  Actual values: CURRENT K-FACTOR  Actual values: CURRENT K-FACTOR  Actual values: FREQUENCY	
5.	Menu 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 5.7 5.8 5.9 5.10 5.11 5.12 5.13 5.14 5.15 5.16	ACTUAL VALUES  Actual values: MOTOR STATUS  Actual values: LINE VOLTAGES  Actual values: PHASE VOLTAGES  Actual values: VOLTAGE AVG,UNB,THD  Actual values: Von (Vab) HARMONICS  Actual values: Von (Vca) HARMONICS  Actual values: CURRENTS  Actual values: GROUND CURRENT  Actual values: CURRENT AVG,UNB,THD  Actual values: CURRENT AVG,UNB,THD  Actual values: DEGATIVE SEQUENCE CURRENT  Actual values: Is HARMONICS  Actual values: Is HARMONICS  Actual values: Is HARMONICS  Actual values: Is HARMONICS  Actual values: CURRENT K-FACTOR  Actual values: FREQUENCY  Actual values: FREQUENCY  Actual values: ACTIVE POWER	
5.	Menu 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 5.7 5.8 5.9 5.10 5.11 5.12 5.13 5.14 5.15 5.16 5.17	ACTUAL VALUES  Actual values: MOTOR STATUS  Actual values: LINE VOLTAGES  Actual values: PHASE VOLTAGES  Actual values: VOLTAGE ACTUAL VALUES  Actual values: VOLTAGE AVG,UNB,THD  Actual values: Von (Vab) HARMONICS  Actual values: Von (Vca) HARMONICS  Actual values: Vcn (Vca) HARMONICS  Actual values: CURRENTS  Actual values: GROUND CURRENT  Actual values: CURRENT AVG,UNB,THD  Actual values: NEGATIVE SEQUENCE CURRENT  Actual values: Ia HARMONICS  Actual values: Ib HARMONICS  Actual values: Ic HARMONICS  Actual values: CURRENT K-FACTOR  Actual values: FREQUENCY  Actual values: REACTIVE POWER  Actual values: REACTIVE POWER	
5.	Menu 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 5.7 5.8 5.9 5.10 5.11 5.12 5.13 5.14 5.15 5.16 5.17 5.18	ACTUAL VALUES  Actual values: MOTOR STATUS.  Actual values: LINE VOLTAGES.  Actual values: PHASE VOLTAGES.  Actual values: PHASE SEQUENCE.  Actual values: VOLTAGE AVG, UNB, THD.  Actual values: Von (Vab) HARMONICS.  Actual values: Von (Vca) HARMONICS.  Actual values: CURRENTS.  Actual values: GROUND CURRENT.  Actual values: CURRENT AVG, UNB, THD.  Actual values: NEGATIVE SEQUENCE CURRENT.  Actual values: Ia HARMONICS.  Actual values: Ib HARMONICS.  Actual values: Ic HARMONICS.  Actual values: CURRENT K-FACTOR.  Actual values: CURRENT K-FACTOR.  Actual values: FREQUENCY.  Actual values: REACTIVE POWER.  Actual values: REACTIVE POWER.  Actual values: REACTIVE POWER.  Actual values: APPARENT POWER.	
5.	Menu 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 5.7 5.8 5.9 5.10 5.11 5.12 5.13 5.14 5.15 5.16 5.17 5.18 5.20 5.21	ACTUAL VALUES	5.1 5.1 5.1 5.1 5.2 5.2 5.2 5.2 5.2 5.2 5.3 5.3 5.3 5.3 5.4 5.4 5.4 5.4 5.4
5.	Menu 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 5.7 5.8 5.9 5.10 5.11 5.12 5.13 5.14 5.15 5.16 5.17 5.18 5.20 5.21 5.22	ACTUAL VALUES	
5.	Menu 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 5.7 5.8 5.9 5.10 5.11 5.12 5.13 5.14 5.15 5.16 5.17 5.18 5.20 5.21 5.22 5.23	ACTUAL VALUES  Actual values: MOTOR STATUS	5.1 5.1 5.1 5.1 5.2 5.2 5.2 5.2 5.2 5.3 5.3 5.3 5.3 5.3 5.4 5.4 5.4 5.4 5.4 5.4 5.5 5.5
5.	Menu 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 5.7 5.8 5.9 5.10 5.11 5.12 5.13 5.14 5.15 5.16 5.17 5.18 5.20 5.21 5.22	ACTUAL VALUES	5.1 5.1 5.1 5.1 5.2 5.2 5.2 5.2 5.2 5.3 5.3 5.3 5.3 5.3 5.4 5.4 5.4 5.4 5.4 5.4 5.5 5.5
<i>5. 6.</i>	Menu 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 5.7 5.8 5.9 5.10 5.11 5.12 5.13 5.14 5.15 5.16 5.17 5.18 5.20 5.21 5.22 5.23 5.24	ACTUAL VALUES  Actual values: MOTOR STATUS	
	Menu 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 5.7 5.8 5.9 5.10 5.11 5.12 5.13 5.14 5.15 5.16 5.17 5.18 5.20 5.21 5.22 5.23 5.24	ACTUAL VALUES	
	Menu 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 5.7 5.8 5.9 5.10 5.11 5.12 5.13 5.14 5.15 5.16 5.17 5.18 5.20 5.21 5.22 5.23 5.24  Menu	ACTUAL VALUES  Actual values: MOTOR STATUS  Actual values: LINE VOLTAGES  Actual values: PHASE VOLTAGES  Actual values: PHASE SEQUENCE  Actual values: VOLTAGE AVG,UNB,THD  Actual values: Von (Vab) HARMONICS  Actual values: Von (Vca) HARMONICS  Actual values: Von (Vca) HARMONICS  Actual values: CURRENTS  Actual values: CURRENTS  Actual values: CURRENT AVG,UNB,THD  Actual values: NEGATIVE SEQUENCE CURRENT  Actual values: Ia HARMONICS  Actual values: Ib HARMONICS  Actual values: Ic HARMONICS  Actual values: CURRENT K-FACTOR  Actual values: CURRENT K-FACTOR  Actual values: ACTIVE POWER  Actual values: REACTIVE POWER  Actual values: REACTIVE POWER  Actual values: POWER FACTOR  Actual values: POWER FACTOR  Actual values: COUNTERS  Actual values: COUNTERS  Actual values: COUNTERS  Actual values: COUNTERS  Actual values: LAST LEARNED DATA	



	6.4	Setpoints: MOTOR SETUP	6.3
	6.5	Setpoints: GROUND PROTECTION	6.5
	6.6	Setpoints: STANDARD PROTECTION	6.7
	6.7	Setpoints: STARTING PROTECTION	6.9
	6.8	Setpoints: VOLTAGE PROTECTION	6.10
	6.9	Setpoints: OUTPUT RELAY	6.11
	6.10	Setpoints: EVENT RECORDER	6.12
	6.11	Setpoints: MODBUS COMMUNICATION	6.13
	6.12	Setpoints: BLUETOOTH	6.14
	6.13	Setpoints: FIRMWARE UPDATE	6.14
	6.14	Setpoints: CALIBRATION MODE	6.14
7.	Menu	EVENTS	7.1
	7.1	EVENT LIST	
	7.2	CLEAR EVENTS	7.1
8.	Menu	RESET	8.1
	8.1	RESET	
9.	Risolu	ızione di Problemi	9.1
			•

APPENDICE A
APPENDICE B
APPENDICE C
APPENDICE D
APPENDICE E
APPENDICE F



## 1. Informazione Generale

(\*) Le seguenti opzioni sono disponibili a seconda della versione del modello MPR-100 [Informazione Generale: 1.9 CODICE D'ORDINE].

#### 1.1 DESCRIZIONE

Il dispositivo è stato progettato per il monitoraggio continuo e la protezione di motori elettrici trifase in applicazioni industriali gravose come miniere, settore oil & gas e impianti di trattamento delle acque.

Consente il monitoraggio diretto, a distanza ravvicinata o remota tramite RS-485 e connettività Bluetooth.

MPR-100 consente l'attivazione di funzioni di protezione specifiche aggiuntive per applicazioni industriali a motore. La sua versatilità lo rende la soluzione perfetta per il settore oil & gas, miniere e tutti gli ambienti pesanti.

#### 1.2 APPLICAZIONI

- Misura e protezione di motori asincroni trifase
- Ambiente commerciale e industrial
- Monitoraggio parametri elettrici(\*)

#### 1.3 MISURAZIONE DIGITALE

- Valori True RMS delle correnti di fase
- Valore RMS delle tensioni di linea
- Potenza Attiva (kW)
  - Potenza Reattiva (kVAR)
  - Potenza Apparente (kVA)
- Fattore di Potenza (PF)
- THD di tensione e corrente
- Frequenza (Hz)
- Armoniche di tensione e corrente (fino all'11)
- Corrente di terra vettoriale/omopolare
- Energia
- Sequenza di fase
- Contatori (ore di funzionamento, capacità termica, n. di avviamenti e frequenza degli avviamenti)

## 1.4 APPLICABILITÀ

- Sistemi: Wye o Delta trifase
- Frequenza: 50/60 Hz
- Corrente: fino a 6000 A max (o fino a 600 A max con TA standard Orion Italia per MPR)
- Tensione: fino a 277/480Vac (misura diretta) o VT esterno

#### 1.5 COMUNICAZIONE

- Porto RS485, protocollo Modbus RTU
- Bluetooth

## 1.6 SEGNALAZIONE E PROGRAMMAZIONE

- Display grafico LCD e LED HMI
- Indicazione delle condizioni di guasto
- Indicazione dello stato del relè
- Indicazione dello stato del motore
- LED disponibili:

Led	Descrizione	Ciclo di lavoro
Status (keep alive)	-Indica che il dispositivo è acceso e l'autodiagnosi non ha riscontrato alcun problema.  -Quando lampeggia, indica un errore di discrepanza, memoria flash, memoria RAM, ADC o	OFF = 3s ON = 0.1s
	Bluetooth BLE.	OFF = 0.3s ON = 0.3s
Load	Indica lo stato del motoreIn avviamento	OFF = 0.1s ON = 0.1s
	-In funzione/In sovraccarico	ON = fisso
Trip	-La funzione di protezione ha attivato il relè TRIP con conseguente arresto del motore.	ON = fisso
	<ul> <li>Si è verificato un guasto al contattore di potenza. Una protezione ha attivato il relè TRIP, ma il contattore di potenza non ha interrotto il circuito e quindi il motore continua ad assorbire corrente.</li> </ul>	OFF = 0.3s ON = 0.3s

In caso di discrepanza, controllare [Risoluzione dei Problemi].



## 1.7 PROTEZIONE E FUNZIONALITÀ (\*)

- Phase Under & Over Voltage (Sottotensione e sovratensione di fase)
- Phase Reversal (Inversione di fase)
- Mechanical Jam (Rotore bloccato)
- Thermal Capacity Protection (Protezione della capacità termica)
  Acceleration Time (Tempo di accelerazione)

- Current Unbalance (Squilibrio di corrente)
  Ground Fault Vectorial, Zero Sequence (Guasto a terra vettoriale, sequenza zero)
- Load Increase (Incremento del carico)
- Undercurrent (Sottocorrente)
- Multiple Starts (Avviamenti multipli)



#### 1.8 SPECIFICHE TECNICHE

#### **ALIMENTAZIONE**

Opzioni:

Modello A: 120/230 Vac, -15%, +10%, 50/60 Hz Modello W: 85V (115V) ÷ 264V (300V) Vac (Vdc)

Modello B: 24Vdc -15%, +10% Modello C: 48Vdc -15%, +10%

#### **TEMPERATURA**

Operativa: -20°C +55°C

Temperatura di conservazione: -30°C to +70 °C

#### **TENSIONE DI TENUTA DIELETTRICA**

2 kVac, 60s da tutti i circuiti e le custodie 2 kVac, 60s tra circuito HLV e LV

#### ISOLAMENTO ELETTRICO

Categoria di sovratensione: III Grado di inquinamento: 2 Altitudine: 2000m (AMSL)

#### INGRESSI TA DI FASE

Ingresso corrente nominale: In=0,2 A Carico: 0.2 VA @In 50/60 Hz Frequenza: Intervallo: 0.05 to 8 x In Range TA primario:

1.6-3.2-6.4 A; 25 A; 600 A

100-200-300-400 A (TA standard MPR);

Personalizzati

Valore nominale TA di fase (personalizzato): 5 A → 6000 A

Passo: 1 A (da 5 Å a 10 A); 5 A (da 10 A a 500 A);

A (da 500 A a 6000 A)

#### **INGRESSI TA DI TERRA**

Ingresso corrente nominale: In=0,2 A Carico: 0,4 VA @In 50/60 Hz Frequenza: Intervallo: 0.005 a 4 x In Rapporto TA di terra: 50 → 5000

Passo: 5 (da 50 a 500); 10 (da 500 a 1000); 50 (da 1000

a 5000)

#### **INGRESSI DI TENSIONE**

Ingresso nominale: 480/277 Vac (ph-ph/ph-N) 50/60 Hz

0,5 VA max. Carico VT: Max. Continuo: 300 Vac fase-neutro

Sistema: 3 fili, 4 fili VT esterno: Wye/Wye o Delta/Delta

#### PARAMETRI DI MISURAZIONE

Corrente RMS: Fase A,B,C; Vettoriale e Sequenza Zero

> Corrente di terra. (Vedere ingressi TA di fase ed ingresso TA di terra).

Tensione RMS\*: AN, BN, CN; AB+, BC+, CA+. (Vedere Ingressi

di tensione.)

Squilibrio di tensione\*: Intervallo 0→100% Squilibrio di corrente: Intervallo 0→100% Armoniche di tensione\*: Fino a 11<sup>a</sup>

Armoniche di corrente: Fino a 11<sup>a</sup>

Frequenza\*: Basato su tensione Van (Vab)+

Intervallo: 50/60Hz +/-3Hz Potenza attiva\*: Pa+,Pb+,Pc+, 3<sup>o</sup> Potenza attiva

Intervallo: -999TW → 999TW Qa+,Qb+,Qc+, 3<sup>o</sup> Potenza reattiva Potenza reattiva\*:

Intervallo: -999TVar → 999TVar Potenza apparente\*: Aa+,Ab+,Ac+, 3<sup>o</sup> Potenza apparente Intervallo: -999TVA → 999TVA

Energia attiva pos.: Intervallo: 0 → 999.9TWh Energia attiva neg.: Intervallo: 0 → 999.9TWh Energia reattiva pos.: Intervallo: 0 → 999.9TVARh Energia reattiva neg.: Intervallo: 0 → 999.9TVARh Intervallo: 1.00 LAG → 1.00 LEAD Fattore di potenza:

## PRECISIONE

Tensione\*: cl. 1% ± 1 digit Corrente: cl. 1% ± 1 digit Potenza attiva trifase\*: cl. 2% ± 1 digit

#### **MECCANICA**

Connessione posteriore, sezione 2,5 mm² o 14 AWG

Telaio: Noryl autoestinguente

IP40 Frontale (fino a IP54 frontale, su richiesta)

Dimensione: 96 x 96 x 146 mm.

Ritaglio del pannello frontale: 91-0,5x 91-0,5 mm

Peso: 700 ar.

#### COMUNICAZIONE

RS-485 porta seriale

Protocolio: Modbus RTU-Slave

Isolamento: 1,5 kVdc Bluetooth: 4.2

## UNDERVOLTAGE (MINIMA TENSIONE)\*

Numero di stage:

Tensione richiesta: >5% Vn, applicato in tutte le fasi Livello di Pickup: 30% → 99% di Vn, Passo: 1% Livello di Ripristino: 31% → 100% di Vn, Passo: 1%

0.5s → 600s,

Passo: 0.1s (da 0.5s a 10s); 1s (da 10s a 600s) Fasi: qualunque, qualunque due, tutti e tre (programmabili)

Livello operativo minimo: 0 → 50% di Vn vedere Ingressi di tensione Precisione:

Precisione dei tempi: ± 0.1s o 1% setpoint (caso peggiore)

#### OVERVOLTAGE (MASSIMA TENSIONE)\*

Numero di stage:

Livello di Pickup: 101% → 150% Vn (<=V max degli Ingressi di

Tensione) Passo: 1%

Livello di Ripristino: 100% → 149% Vn, Passo: 1%

0.5s → 600s, Ritardo:

Passo: 0.1s (da 0.5s a 10s); 1s (da 10s a 600s) Fasi: qualunque, qualunque due, tutti e tre (programmabili)

Precisione: vedere Ingressi di tensione Precisione dei tempi: ± 0.1s o 1% setpoint (caso peggiore)

## **INVERSIONE DI FASE\***

Fixed 0.5s Ritardo: Precisione dei tempi: ± 0.1s

#### MASSIMA CORRENTE VETTORIALE DI TERRA

Livello di Pickup: 10% → 300% TA di fase, Passo: 1%

Livello di Dropout: Fisso 98% setpoint

Ritardo in avviamento/in esecuzione: 0.1s → 100s, Passo: 0.1s (da 0.1s a 10s); 1s (da 10s a 100s) vedere Ingressi di corrente

Precisione dei tempi: ± 0.1s o 1% setpoint (caso peggiore)

#### MASSIMA CORRENTE OMOPOLARE DI TERRA\*

Livello di Pickup: 0.5% → 100% di In,

Passo: 0.5% (da 0.5% a 10%); 1% (da 10% a 600%)

Livello di Dropout: Fisso 98% setpoint

Ritardo in avviamento/in esecuzione: 0.1s → 100s,

Passo: 0.1s (da 0.1s a 10s); 1s (da 10s a 100s)

Precisione: vedere Ingressi di corrente

Precisione dei tempi: ± 0.1s o 1% setpoint (caso peggiore)

## CAPACITÀ TERMICA

16% → 100%, Passo: 1% Livello di Pickup:

Livello di Ripristino: 1% → 90% Passo: 1% o LEARNED

#### **ROTORE BLOCCATO**

Livello di Pickup: 110% → 500% di FLC, Passo: 1%

Livello di Dropout: Fisso 98% setpoint 0.5s → 600s. Ritardo:

Passo: 0.1s (da 0.5s a 10s); 1s (da 10s a 600s)

Precisione: vedere Ingressi di corrente

Precisione dei tempi: ± 0.1s o 1% setpoint (caso peggiore)

#### SQUILIBRIO DI CORRENTE

Livello di Pickup: 1% → 99%, Passo: 1% Livello di Dropout: Fisso 98% setpoint Ritardo:  $0.5s \rightarrow 600s$ .

Passo: 0.1s (da 0.5s a 10s); 1s (da 10s a 600s)

Precisione: 2%

Precisione dei tempi: ± 0.1s o 1% setpoint (caso peggiore)



#### MASSIMO CONSUMO DI ENERGIA

6 VA (4 W)

#### **UMIDITÀ RELATIVA**

Max. 90% (senza condensa)

#### **BURN IN**

48 hours at 50 °C

CONTATTI DI USCITA (Vedere 1.9 Codice d'Ordine)

Carico nominale: 8A@ 240Vac Resistivo

8A@ 24Vdc Resistivo (0,2 A @125 Vdc)

Tensione di commutazione massima: 400 Vac / 150 Vdc

Massima corrente continua: 5 A

#### **UNDERCURRENT (MINIMA CORRENTE)\***

Livello di Pickup: 2% → 100% di FLC, Passo: 1%

Livello di Dropout: Fisso 102% setpoint

Ritardo:  $0.5s \rightarrow 600s$ ,

Passo: 0.1s (da 0.5s a 10s); 1s (da 10s a 600s)

Precisione: vedere Ingressi di corrente

Precisione dei tempi: ± 0.1s o 1% setpoint (caso peggiore)

#### **INCREMENTO DEL CARICO\***

Livello di Pickup: [Vedere 6.4 Setpoints: MOTOR SETUP: Overload Pickup Level] 10% → 150% di FLC, Passo: 1%

Livello di Dropout: Fisso 98% setpoint

Ritardo: Fisso 0.5s

Precisione: vedere Ingressi di corrente

Precisione dei tempi: ± 0.1s

#### TEMPO DI ACCELERAZIONE

Livello di Pickup: 1.0s → 300s,

Passo: 0.1s (da 1.0s a 10s); 1s (da 10s a 300s) Precisione dei tempi: ± 0.1s o 1% setpoint (caso peggiore)

#### **AVVIAMENTI MULTIPLI**

Livello di Pickup:  $1 \rightarrow 6000$ Periodo di tempo: Ora/Giorno/Mese

Precisione: 2min se il periodo di tempo = ORA

1 ora se il periodo di tempo = GIORNO 1g se il periodo di tempo = MESE (30 giorni)

#### **STANDARD**

Direttiva sulla bassa tensione: IEC 60255-27, IEC 60255-5

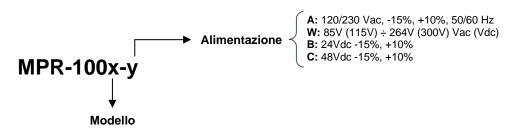
Direttiva EMC: IEC 60255-26

#### AGGIORNAMENTO DEL FIRMWARE

tramite RS-485 porta seriale OTA via Bluetooth

\*A seconda della versione MPR-100 +A seconda della tensione, del tipo di connessione di corrente

## 1.9 CODICE D'ORDINE



		Misurazione													Prote	ezioni	(ANSI)				Porta di comunicazione		
Modello	RMS Amp	RMS Volt	Freq.	KW, KVA, KVAR		Power Factor	Phase Sequence	Currents Harmonics	Voltage Harmonics	THD (Volt, Amp)	27	37	59	49	46i	47	50LR	51R		51GS (sef)		Events	
MPR-1000	0							0						0	0		0	0	0		0	0	Modbus
MPR-1001	0							0						0	0		0	0	0	0	0	0	RTU & Bluetooth
MPR-1002	0	0	0				0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0		0	0	
MPR-1003	0	0	0	0	0	0	0	0	o	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	



## 2. Installazione

## 2.1 DESCRIZIONE

L'etichetta d'identificazione del relè riporta le seguenti informazioni:

ORION ITALIA
www.orionitalia.com
MADE IN ITALY
POWER SUPPLY
PHASE, GROUND, CURRENT INPUTS RATINGS
VOLTAGE INPUTS RATING
MODEL: MPR-100
SERIAL No.

## 2.2 DISIMBALLAGGIO

Il contenitore include il seguente:

- L'MPR-100
- Manuale d'istruzioni
- (3) TA standard (se richiesti)

- Gli elementi di fissaggio
- Il rapporto di prova (se richiesto)

Ispezionare l'unità e informare ORION ITALIA di eventuali danni. Se è necessario rispedire, utilizzare il contenitore e l'imballaggio originali.

## 2.3 MONTAGGIO

Il montaggio deve essere eseguito come segue:

- 1. Installare il relè in un luogo in cui l'umidità e la temperatura sono quelle per cui è stato progettato [Informazione Generale: 1.8 SPECIFICHE TECNICHE] e lontano da conduttori di alta corrente e fonti di forti campi magnetici.
- 2. Posizionare il relè su un pannello in modo che la tastiera sia facilmente accessibile e il display sia visibile.
- 3. Fare un ritaglio nel pannello [Figura 2.1] e fissare il relè utilizzando gli elementi di fissaggio forniti.

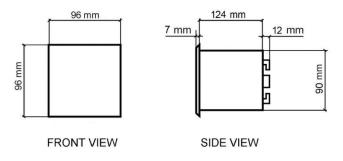


Figura 2.1 – **Dimensioni**90 mm
91<sup>-0.5</sup>mm

REAR VIEW
FRONT PANEL CUT OUT



## 2.4 CABLAGGIO

I collegamenti elettrici sono effettuati da morsetti sul retro dell'unità.



CONNESSIONI	TERMINALI No.
Alimentazione elettrica	1-2-3
Relè: AUX1 AUX2 AUX3	10-11-12 13-14 15-16
Ingressi di tensione	31-32-33-34
Ingressi di corrente	21-22-23-24-25-26

Figura 2.2 – Pannello posteriore



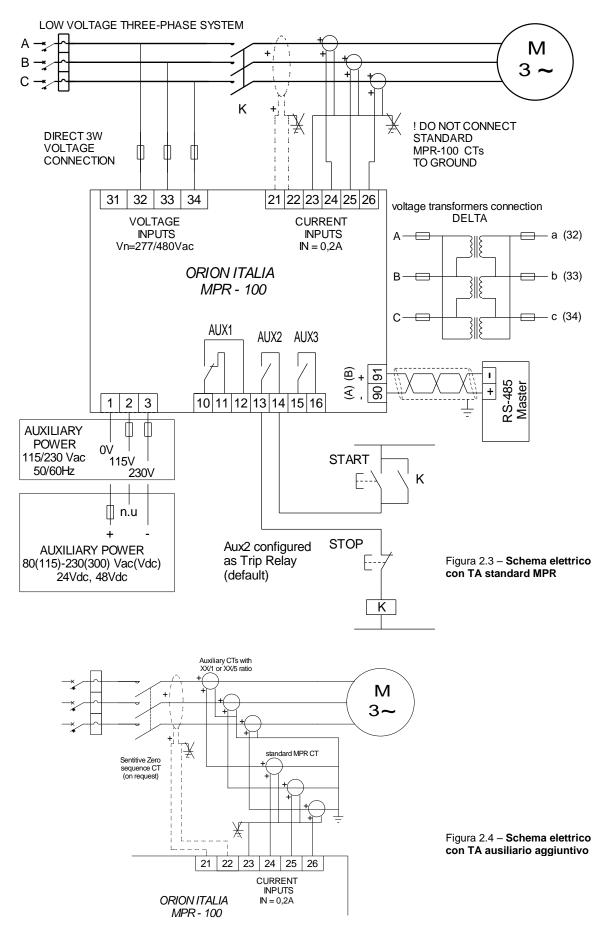
Prima di eseguire l'installazione dell'unità, è necessario leggere e comprendere le indicazioni fornite dal costruttore. Tutte le operazioni di installazione devono essere eseguite da personale qualificato con adeguata conoscenza del funzionamento dell'unità e del contenuto di questo manuale.



L'alimentazione di controllo, i contatti di ingresso/uscita corrente/tensione devono essere collegati secondo lo schema di collegamento della tensione di alimentazione incluso nel presente manuale. Assicurarsi che le correnti/tensioni applicate rispettino i valori nominali MPR-100 indicati sull'etichetta del relè.



Ulteriori informazioni: → [Informazione Generale: 1.8 SPECIFICHE TECNICHE]



Nota: per Direct 4W o connessione tramite VT, contattare ORION ITALIA.



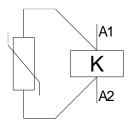


Figure 2.5 – Soppressori sulle bobine dei contattori

Nota: è necessario prendere precauzioni nelle progettazioni del sistema per evitare potenziali disturbi elettromagnetici elevati che potrebbero causare una rete instabile e un malfunzionamento dei relè.

## 2.5 TRASFORMATORI DI CORRENTE (TA)

Vedere [APPENDICE A].

#### 2.6 CANALI DI COMUNICAZIONE

Grazie alla porta seriale, il monitoraggio e il controllo del relè possono essere effettuati da un sistema SCADA, un PC o un dispositivo PLC.

Le porte fornite sono:

1 porta RS-485 a due fili

- 1 coppia twistata che trasmette e riceve alternativamente, viene utilizzata per i dati TX e RX
- **Connessione Bluetooth** BLE 4.2 standard



Per la porta RS-485 utilizzare un cavo doppino schermato e twistato per ridurre al minimo gli errori di trasmissione causati da disturbi e interferenze.

Un tipo di cavo adatto allo scopo è: cavo BELDEN#9841, AWG 24 con schermatura e con impedenza 120  $\Omega$ .

Collegare a terra la schermatura in corrispondenza di una sola delle due estremità [Figura 2.6]

Per la porta RS-485 è possibile collegare in serie un massimo di 35 relè in modalità parallela su un canale di comunicazione per una DISTANZA MASSIMA DI 1000 METRI.

Per sistemi più grandi, è necessario aggiungere ulteriori canali RS-485.

Per aumentare il numero di relè oltre 35 su un singolo canale, consultare ORION ITALIA.

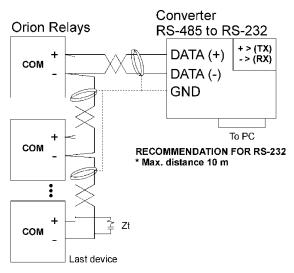


Figura 2.6 - Canali di Comunicazione

## **RECOMMENDATION FOR RS-485**

- Use shielded twisted cable
- \* Use only one (1) point of ground
- \* Place a Zt in the last device

(resistance 250  $\Omega$ , condensator 1 nF)

Max. distance 1000 m



## 2.7 ALIMENTAZIONE

Range di tensione per il relè  $\rightarrow$  [Informazione Generale: 1.8 SPECIFICHE TECNICHE] Terminali di collegamento dell'alimentazione  $\rightarrow$  [Installazione: 2.4 CABLAGGIO]



Il relè è privo di fusibili interni, è necessario applicare una protezione esterna. Orion Italia consiglia l'uso di un fusibile esterno temporizzato da 1 A.



## 3. Menu Principale, Scorrimento Automatico e Funzioni Pop-Up

#### 3.1 STRUTTURA DEL MENU

È possibile accedere al menu principale accendendo l'unità. Il display mostra le seguenti opzioni:

**RELAY STATUS** → stato del relè

**ACTUAL VALUES** → visualizzazione delle misure

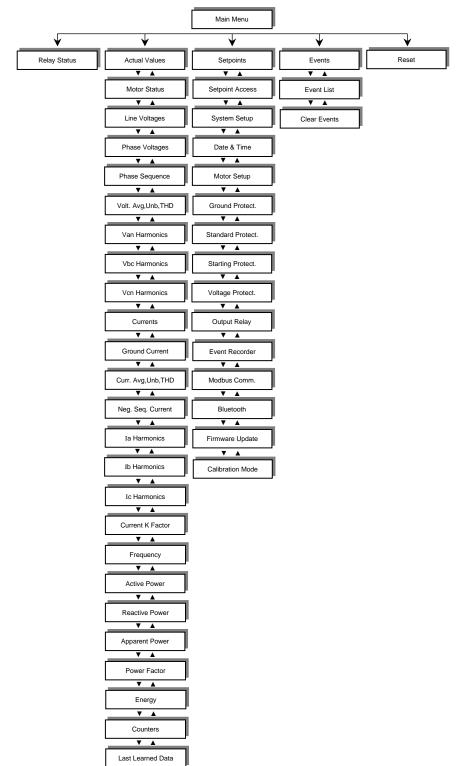
**SETPOINTS** → impostare il sistema generale e le funzioni

EVENTS 

visualizzare gli ultimi eventi memorizzati e possibilmente cancellarli tutti

RESET → resettare l'MPR-100

Di seguito, è possibile trovare la rappresentazione della struttura completa costituita dal menu principale e dai sottomenu del relè.





#### 3.2 FUNZIONE DI SCORRIMENTO AUTOMATICO

Quando l'utente accende l'MPR-100, l'unità mostrerà ciclicamente le seguenti schermate:

Line Voltages, Phase Voltages<sup>+</sup>, Currents, Ground Current<sup>+</sup>, 3 Phase Power, Power Factor, Frequency, Motor Status, Relay Status.

La modalità Scorrimento automatico verrà inoltre attivata cinque (5) minuti dopo la completa inattività.

Per uscire, premere un tasto qualsiasi sull'MPR-100 per tornare al menu principale.

\*A seconda del tipo di connessione

#### 3.3 FUNZIONE POP-UP

Ogni volta che si verifica una condizione di guasto, il display MPR-100 mostrerà immediatamente una schermata POP-UP con la causa dell'ultimo intervento di protezione con data e ora corrispondenti. Per uscire, premere 5 ESC.

#### 3.4 NAVIGAZIONE NEI MENU

Per navigare nei menu, utilizzare uno dei seguenti tasti:

▲ UP
 → spostarsi tra le opzioni precedenti di ciascun menu
 ▼ DOWN
 → spostarsi tra le opzioni successive di ciascun menu

b ESC → tornare al menu precedente

#### 3.5 GESTIONE PASSWORD

L'MPR-100 ha tre livelli di autorizzazioni concesse da password:

PRIMO LIVELLO	$\rightarrow$	accedere a Actual Values e modificare Setpoints.
		Una password di primo livello non può cancellare i valori dell'energia accumulata e non può
		navigare attraverso alcune delle opzioni nel menu Calibration Mode [APPENDICE B].

Come impostare o modificare una password di primo livello

**PASSWORD DI DEFAULT DI PRIMO LIVELLO: 1111** 

Setpoint Access ORION ITALIA MPR-100 F.V. X.XX Per modificare la password di primo livello, premere **ENTER**.

Setpoint Access ORION ITALIA MPR-100 F.V. X.XX Enter Password

----

Inserire la password attuale di primo livello e premere ENTER.

Per modificare e memorizzare la password, vedere [Menu Principale, Scorrimento Automatico e Funzioni Pop-Up: 3.6 TASTI DI MODIFICA E SALVATAGGIOI.

Password correct (Password corretta) >> Setpoint Enabled (Setpoint abilitato).

Questa schermata non compare se l'utente ha precedentemente inserito la password corretta.

Setpoint Access
Press Enter to Modify
the Password
Otherwise press

▲▼or Esc

Premere ENTER e inserire una nuova password di primo livello.

Insert new password (Inserire una nuova password) >> New Password Stored (Nuova password memorizzata).

Modificando la password di primo livello, la password di secondo livello cambierà automaticamente.

## **SECONDO LIVELLO**

→ accedere a tutte le opzioni di primo livello, alcune opzioni nel menu di calibrazione e cancellare l'energia accumulata [APPENDICE B].

Questa password si ottiene aggiungendo 1 (alla prima cifra), 2 (alla seconda cifra), 3 (alla terza cifra) e 4 (alla quarta cifra) della password di primo livello.

Nessuna cifra nella password risultante può essere uguale a zero (0). Se la somma delle due cifre è maggiore di dieci (10), verrà considerata solo l'unità. Se la somma è uguale a dieci (10), la cifra diventerà uno (1).



<u>Esempio</u>: PSW1 = 9896 (nuova password utente)

PSW1 = 1111 (impostazione di fabbrica)

PSW1	9	8	9	6
+	1	2	3	4
=	10	10	12	10
PSW2	1	1	2	1

DEFAULT PSW1	1	1	1	1
+	1	2	3	4
=	2	3	4	5
PSW2	2	3	4	5

**TERZO LIVELLO** 

→ in tal caso, l'utente deve contattare Orion Italia per ottenere il codice. Consente l'accesso a tutte le opzioni del secondo livello e la possibilità di modificare le impostazioni di calibrazione dell'MPR-100 [APPENDICE B].

## 3.6 TASTI DI MODIFICA E SALVATAGGIO

Per modificare e salvare i dati, utilizzare i seguenti tasti:

▲ UP → Aumentare il valore
▼ DOWN → Diminuire il valore

ENTER → Evidenziare l'opzione e premere ENTER per modificare.

Cambiare il valore, premere ENTER per salvare

#### Esempio:

Come modificare il valore nominale del TA di fase (Phase CT Rating)

Scorrere ▲ o ▼ ed evidenziare l'opzione desiderata, come mostrato nella seguente rappresentazione. Sul Menu Principale, l'utente deve selezionare [6.2 Setpoints: SYSTEM SETUP]

System Setup

Phase CT Rating

100A/0.2A

Number of Turns

1

Per modificare il valore nominale del TA di fase, premere **ENTER**.

L'MPR-100 chiederà all'utente di inserire una password.

System Setup

**Phase CT Rating** 

100A/0.2A

**Enter Password** 

----

Premere ▲ o ▼ per selezionare la prima cifra della password, premere ENTER. Ripetere l'operazione per la seconda, terza e quarta cifra.

Password correct (Password corretta) >> Setpoint Enabled (Setpoint abilitato).

Password incorrect (Password incorretta) >> Setpoint Access Disabled (Accesso setpoint disabilitato)

Questa schermata non compare se l'utente ha precedentemente inserito la password corretta e se l'unità non è entrata in modalità Scorrimento automatico.

System Setup

**Phase CT Rating** 

Value

100A/0.2A

Password correct (Password corretta) >> quando il valore lampeggia, premere ▲ o ▼ per modificare.

Premere **ENTER** per salvare il nuovo setpoint >> Setpoint Stored (Setpoint memorizzato).

## 3.7 TASTO FUNZIONE

F Nel menu principale o in modalità Scorrimento automatico, premere F >> QR Code.

Effettuare la scansione con un telefono cellulare o tablet dotato di Internet, accedi al sito Web per scaricare le informazioni tecniche o registrare un indirizzo e-mail.



## 3.8 SIMBOLI UTILIZZATI NEL TESTO

Questa figura a sinistra rappresenta il display del relè.

[Opzione Menu Principale: SEZIONE] Se x = x

Questa schermata compare solo nel caso in cui l'istruzione a sinistra viene applicata.

## Simboleggiatura

; → Selezionare tra gli elementi dell'elenco

÷ Selezionare qualsiasi valore entro i parametri indicati

#### Esempio:

INTERVALLO: 2; 3; 6  $\rightarrow$  selezionare 2, 0 3, 0 6. INTERVALLO: 2 ÷ 6  $\rightarrow$  selezionare 2, 0 3, 0 4, 0 5, 0 6.



PANELLO FRONTALE



## 4. Menu RELAY STATUS

## **4.1 RELAY STATUS**

Relay Status No Active Protection Questa sezione fornisce informazioni sullo stato del relè.

Ad esempio, il display potrebbe indicare interventi di protezione, guasti interni e/o discrepanze nei setpoint.

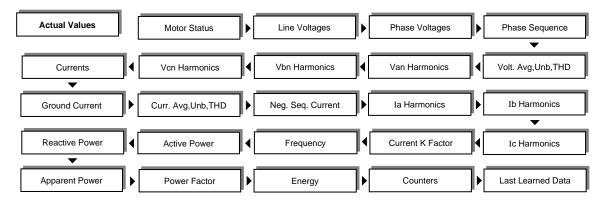
Ogni volta che ci sono più di quattro (4) avvisi contemporaneamente, navigare nell'elenco con l'aiuto di  $\blacktriangle$  o  $\blacktriangledown$ .

Condizioni regolari >> No Active Protection (Nessuna protezione attiva)

[APPENDICE C] per tutti gli stati possibili.



## 5. Menu ACTUAL VALUES



(\*) Le seguenti opzioni sono disponibili a seconda della versione del modello MPR-100 [Informazione Generale: 1.9 CODICE D'ORDINE].

## 5.1 Actual values: MOTOR STATUS

Motor Status
Motor Status
STOPPED
Motor TC
Used 0%

INTERVALLO: STOPPED, STARTING, RUNNING, OVERLOADED, TRIPPED.

- **Stopped** (in arresto): quando la media del carico del motore < 5%, il relè di scatto è in stato non operativo e non vi sono condizioni di intervento attive (No Active Trip Conditions).
- **Starting** (*in avviamento*): quando il motore è stato precedentemente arrestato, la media del carico del motore >= livello di sovraccarico, e tutte le correnti di fase sono >= 5%.
- Running (in funzione): dallo stato di avviamento, quando la media del carico del motore < livello di sovraccarico. Dallo stato In Arresto, quando la media del carico del motore >= 5% per un periodo >= 5sec e tutte le correnti di fase >= 5%. Dallo stato di sovraccarico, quando la media del carico del motore < livello di sovraccarico.
- **Overloaded** (in sovraccarico): da In funzione, quando la media del carico del motore > livello di sovraccarico.
- **Tripped** (motore arrestato per protezione intervenuta): quando è presente una protezione attiva sul contatto di uscita di scatto, questo contatto diverrà operativo e, di conseguenza, la media del carico del motore sarà < 5%.

Nota: se lo stato del motore è TRIPPED, il Motor Starts Counter (contatore degli avviamenti del motore) e il Starts Data Counter (contatore dei dati di avviamento) non aumenteranno.

A seguito delle condizioni di stato del motore, la schermata mostra la capacità termica utilizzata da parte del motore:

Capacità termica del motore accumulata in base alla storicità del motore l²t e alla curva di sovraccarico scelta. Quando un valore di capacità termica raggiunge il setpoint (Thermal Capacity Level), ciò farà intervenire la protezione.

## 5.2 Actual values: LINE VOLTAGES

Line Voltages
Vab= 0.00 V
Vbc= 0.00 V

Vca= 0.00 V

(\*) Valore RMS delle tensioni di linea.

## 5.3 Actual values: PHASE VOLTAGES

Phase Voltages
Van= 0.00 V
Vbn= 0.00 V
Vcn= 0.00 V

\*) Valore RMS delle tensioni di fase.

[6.2 Setpoints: SYSTEM SETUP]

If VT Connection = Wye or Direct 4W



## 5.4 Actual values: PHASE SEQUENCE

Phase Sequence None ) INTERVALLO: NONE; ABC; ACB

NONE (Nessuno): quando l'MPR-100 non è in grado di rilevare la sequenza di fase.

Ad esempio, in caso di perdita di fase o tensione insufficiente.

ABC: Sequenza diretta ACB: Sequenza inversa

## 5.5 Actual values: VOLTAGE AVG, UNB, THD

Voltage Avg,Unb,THD Voltage Avg= 0.00 V Voltage Unb= 0.0 % THD= 0.0%  Media dei 3 valori RMS delle tensioni di linea Vavg=(|VAB| + |VBC| + |VCA|)/3.

- Percentuale di sbilanciamento delle tensioni di linea (massimo dei tre valori di sbilanciamento).
- Valore di distorsione armonica totale di tensione (Voltage Total Harmonic Distortion).

## 5.6 Actual values: Van (Vab) HARMONICS

Visualizza le 11 armoniche relative alla tensione di fase o alla tensione di linea se Direct 3W o Delta sono stati selezionati in [6.2 Setpoints: SYSTEM SETUP: VT Connection].

Van Harmonics
Van2nd= 0.0 %
...
Van11th= 0.0 %

\*) Valori percentuali di Van Harmonics. Premere ▲ o ▼ per visualizzare tutti i valori. Se in VT Connection vengono selezionate Direct 3W o Delta, le armoniche di Vab verranno visualizzate.

## 5.7 Actual values: Vbn (Vbc) HARMONICS

Visualizza le 11 armoniche relative alla tensione di fase o alla tensione di linea se Direct 3W o Delta sono stati selezionati in [6.2 Setpoints: SYSTEM SETUP: VT Connection].

Vbn Harmonics
Vbn2nd= 0.0 %
...
Vbn11th= 0.0 %

(\*) Valori percentuali di Vbn Harmonics. Premere ▲ o ▼ per visualizzare tutti i valori. Se in VT Connection vengono selezionate Direct 3W o Delta, le armoniche di Vbc verranno visualizzate.

## 5.8 Actual values: Vcn (Vca) HARMONICS

Visualizza le 11 armoniche relative alla tensione di fase o alla tensione di linea se Direct 3W o Delta sono stati selezionati in [6.2 Setpoints: SYSTEM SETUP: VT Connection].

Vcn Harmonics (\*)
Vcn2nd= 0.0 %
...
Vcn11th= 0.0 %

Valori percentuali di Vcn Harmonics.
 Premere ▲ o ▼ per visualizzare tutti i valori.
 Se in VT Connection vengono selezionate Direct 3W o Delta, le armoniche di Vca verranno visualizzate.

#### 5.9 Actual values: CURRENTS

Currents
Ia= 0.00 A
Ib= 0.00 A
Ic= 0.00 A
IgV= 0.00 A

Valore True RMS della corrente di fase a, b, c e valore RMS del gV vettoriale di terra.

La IgV corrente vettoriale di terra è la somma vettoriale di Ia, Ib e Ic.



#### 5.10 Actual values: GROUND CURRENT

Ground Current Ia0= 0.00 A

\*) Corrente di terra RMS misurata mediante TA di sequenza zero (omopolare).

[6.2 Setpoints: SYSTEM SETUP]
Se Ground Sensing = ENABLED

## 5.11 Actual values: CURRENT AVG, UNB, THD

Current Avg, Unb, THD
Current Avg= 0.00 A
Current Unb= 0.0 %
Current THD= 0.0%

- Media dei 3 valori True RMS delle correnti di fase Current avg=(|Ia| + |Ib| + |Ic|)/3
- Percentuale di sbilanciamento di corrente (massimo dei tre valori di sbilanciamento).
- Valore di distorsione armonica totale di corrente (Total Harmonic Distortion)
   (\*)

#### 5.12 Actual values: NEGATIVE SEQUENCE CURRENT

Neg. Sequence Current INeg= 0.00 A

Valore RMS della corrente di sequenza negativa.

#### 5.13 Actual values: Ia HARMONICS

Ia Harmonics

Ia2nd= 0.00 %

Ia11th= 0.00 %

Valori percentuali di armoniche Ia.

Premere ▲ o ▼ per visualizzare tutti i valori.

## 5.14 Actual values: Ib HARMONICS

Ib Harmonics

Ib2nd= 0.00 %

Ib11th= 0.00 %

Valori percentuali di armoniche Ib.

Premere ▲ o ▼ per visualizzare tutti i valori.

## 5.15 Actual values: Ic HARMONICS

Ic Harmonics

Ic2nd= 0.00 %

Ic11th= 0.00 %

Valori percentuali di armoniche Ic.

Premere ▲ o ▼ per visualizzare tutti i valori.



## 5.16 Actual values: CURRENT K-FACTOR

Current K-Factor KF – Ia= 0.00

KF - Ib = 0.00

KF - Ic= 0.00

Fattore K delle correnti Ia, Ib e Ic (fattore di sovradimensionamento dovuto alle distorsioni).

#### 5.17 Actual values: FREQUENCY

Frequency Frequency= 0.00 Hz Valore di frequenza del sistema (Hz).

L'MPR-100 calcola la frequenza dal terminale di ingresso di tensione 31-32 (tensione A-N in caso di connessione Direct 4W o Wye, tensione A-B in caso di connessione Direct 3W o Delta).

#### 5.18 Actual values: ACTIVE POWER

Active Power Pa= 0 W

Pb= 0 W

Pc= 0 W

3P= 0 W

(\*) Potenza attiva trifase RMS totale e potenza attiva delle singole fasi. La potenza attiva delle singole fasi comparirà solo se il sistema è Direct 4W o Wye [6.2 Setpoint: SYSTEM SETUP: VT Connection].

Per le convenzioni dei segni di potenza e fattore di potenza, consultare [APPENDICE D].

## 5.19 Actual values: REACTIVE POWER

Reactive Power

Qa= 0 VAR

Qb= 0 VAR

Qc= 0 VAR

3Q= 0 VAR

Potenza reattiva trifase RMS totale e potenza reattiva delle singole fasi. La potenza reattiva delle singole fasi comparirà solo se il sistema è Direct 4W o Wye [6.2 Setpoint: SYSTEM SETUP: VT Connection].

Per le convenzioni dei segni di potenza e fattore di potenza, consultare [APPENDICE D].

## 5.20 Actual values: APPARENT POWER

Apparent Power

Aa= 0 VA Ab= 0 VA

Ac= 0 VA

3A= 0 VA

Potenza apparente trifase RMS totale e potenza apparente delle singole fasi. La potenza apparente delle singole fasi comparirà solo se il sistema è Direct 4W o Wye [6.2 Setpoint: SYSTEM SETUP: VT Connection].

Per le convenzioni dei segni di potenza e fattore di potenza, consultare [APPENDICE D].

## 5.21 Actual values: POWER FACTOR

Power Factor Pf= 0.00

\*) Fattore di potenza trifase.

Il valore può variare da 1.00 LAGGING a 1.00 LEADING. In caso di corrente insufficiente o tensione insufficiente, l'MPR-100 non sarà in grado di calcolare il fattore di potenza >> il valore mostrato sarà 0.00 n.a.

Per le convenzioni dei segni di potenza e fattore di potenza, consultare [APPENDICE D].



#### 5.22 **Actual values: ENERGY**

(\*)

Energy

Act+= 0 Wh Act-=0 Wh

React+= 0 VARh

React- = 0 VARh

Quantità totale di energia attiva positiva e negativa accumulata dall'ultima cancellazione dei valori di energia (Last Energy Clear) (Wh, kWh, MWh, GWh o TWh)

Quantità totale di energia reattiva positiva e negativa accumulata dall'ultima cancellazione dei valori di energia (Last Energy Clear) (kVARh, MVARh, GVARh, VARh or TVARh)

Energy Last Energy Clear DD-MM-YY hh:mm:ss Data e ora dell'ultima cancellazione del valore di energia.

**A V** 

Energy Clear Energy Data? No

Se è necessario ripristinare i dati di energia, premere ENTER, inserire la password di secondo livello (PSW2), scorrere ▲ ▼ e selezionare YES (SÌ).

Questo tipo di cancellazione richiede almeno la password di secondo livello



#### **Actual values: COUNTERS** 5.23

Counters Motor Running Time

Motor Starts Counters

0

▼

Counters

Thermal Capacity Counter

0

Il primo contatore mostra il tempo di funzionamento del motore in ore. Quando questo timer raggiunge 999999, si reimposta su 0.

Il contatore successivo mostra il numero di avviamenti del motore.

Nota: se lo stato del motore è TRIPPED, il Motor Starts Counter (contatore degli avviamenti del motore) non aumenterà.

Questo valore aumenta ogni volta che si verifica un intervento di protezione della capacità termica.

**A V** 

Counters

Timer & Counters

Reset

Nο

Selezionare YES (SÌ) per ripristinare tutti i timer e contatori.

Inserire la password di secondo livello (PSW2) per autorizzare il ripristino.

Counters

Motor Starts Rate

0/D

Max Starts Rate

0/D

Il primo valore rappresenta il numero di avviamenti avvenuti nel periodo ti tempo predefinito [6.7 Setpoints: STARTING PROTECT.: Multiple Starts Time Period].

Max Starts Rate invece, rappresenta il massimo numero di avviamenti avvenuti nel periodo di tempo predefinito; ovvero il massimo valore assunto in Motor

Nota: se lo stato del motore è TRIPPED, il Starts Data Counter (contatore dei dati di avviamento) non aumenterà.

Vedere Nota [6.7 Setpoints: STARTING PROTECT.]

Counters

Starts Data Reset

Nο

INTERVALLO: NO; YES

INTERVALLO: NO; YES

Selezionare YES (SÌ) per ripristinare tutti i dati di Motor Starts Rate, Max Starts Rate e del buffer circolare.

Inserire la password di primo o secondo livello (PSW1 o PSW2) per autorizzare il ripristino.



#### 5.24 Actual values: LAST LEARNED DATA

L'MPR-100 apprende il tempo di accelerazione, la corrente di avviamento e la capacità termica richiesta all'avvio del motore. Questi dati vengono accumulati in base agli ultimi quattro avviamenti.

Last Learned Data Learned Starting TC 0 % Learned Starting Current 0.00 A Il primo valore si riferisce alla media della capacità termica degli ultimi quattro avviamenti  $^{**}$ .

La capacità termica accumulata durante un avviamento è la differenza tra la capacità termica raggiunta nel punto di transizione *In Avviamento - In Funzionamento* e la capacità termica raggiunta nel punto di transizione *In Arresto – In Avviamento*.

La corrente appresa in fase di avviamento (Learned Starting Current) è la media di quattro valori di corrente.

Questi quattro valori di corrente sono la corrente media iniziale degli ultimi quattro avviamenti riusciti \*\*.

La corrente media iniziale viene misurata 100 ms dopo l'istante in cui la corrente del motore passa da zero a maggiore del livello di sovraccarico. Ciò dovrebbe garantire che la forma d'onda di corrente in uscita dai TA sia simmetrica.

Last Learned Data Learned Starting Acc Time 0.0 s Learned Motor Load 0 % Il tempo di accelerazione appreso in fase di avviamento può essere utilizzato per ottimizzare la protezione del tempo di accelerazione. Il tempo di accelerazione in fase di avviamento viene misurato dall'istante in cui la corrente del motore passa da zero a maggiore del livello di sovraccarico, fino all'istante in cui la corrente scende al di sotto del livello di sovraccarico.

Il tempo di accelerazione appreso in fase di avviamento è il tempo di accelerazione iniziale più lungo degli ultimi quattro avviamenti riusciti \*\*.

Il carico motore appreso è la corrente media del motore in un periodo di tempo definito *Motor Load Period* [6.4 Setpoints: MOTOR SETUP: Motor Load Learn Period].

Un valore affidabile si ottiene dopo un tempo pari ad almeno 5 volte il *Motor Load Period.* 

Last Learned Data Last Starting TC 0 % Last Starting Current 0.00 A La capacità termica dell'ultimo avviamento si riferisce alla capacità termica accumulata durante l'ultimo avviamento riuscito.

L'ultima corrente di avviamento si riferisce alla corrente di avviamento durante l'ultimo avviamento, anche se non ha avuto esito positivo.

 $\blacksquare$ 

Last Learned Data Last Starting Acc Time 0.0 s Il tempo di accelerazione dell'ultimo avviamento si riferisce al tempo di accelerazione dall'ultimo avviamento riuscito.

Manuale di Istruzione: MPR-100 ITM 01/03/2022

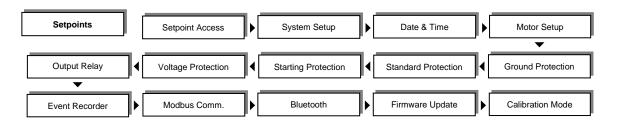
<sup>\*\*</sup>Quando non esiste una cronologia di avviamenti, questo valore sarà affidabile solo dopo aver raggiunto correttamente *quattro* avviamenti.



## 6. Menu SETPOINTS



Prima di eseguire la programmazione dell'unità, è necessario leggere e comprendere le indicazioni fornite dal Costruttore. Tutta la programmazione deve essere eseguita da personale qualificato con adeguata conoscenza del funzionamento dell'unità e del contenuto di questo manuale.



(\*) Le seguenti opzioni sono disponibili a seconda della versione del modello MPR-100 [Informazione Generale: 1.9 CODICE D'ORDINE].

## 6.1 Setpoints: SETPOINT ACCESS

Setpoint Access ORION ITALIA MPR-100X F.V. X.XX Modello MPR-100 e versione del firmware.

Premere **ENTER**, inserire e/o modificare la password di primo livello (PSW1). Vedere [Menu principale, scorrimento automatico e funzioni popup: 3.5 GESTIONE PASSWORD].

#### 6.2 Setpoints: SYSTEM SETUP

Questa sezione indica i parametri per l'installazione del sistema.

System Setup
System
Frequency
Value
50 Hz

INTERVALLO: 50; 60 Hz

Immettere la frequenza nominale del sistema di alimentazione. Questo valore imposta la frequenza di campionamento digitale ottimale.

System Setup

Phase CT Rating

Value

100A/0.2A

INTERVALLO: 1.6A/0.2A; 3.2A/0.2A; 6.4A/0.2A; 25A/0.2A; 100A/0.2A; 200A/0.2A; 300A/0.2A; 400A/0.2A; 600A/0.2A; Cust/0.2A

Questo valore si trova sulla targa del trasformatore.

Scegli Cust/0.2A (Custom CT) se il TA non è un TA standard Orion Italia per MPR.

Tutti i trasformatori di corrente di fase devono avere lo stesso valore nominale.

System Setup
Custom Phase CT
Rating
Value
100A/0.2A

INTERVALLO: 5/0.2 ÷ 6000/0.2

PASSO: 1; 5; 50

Specificare il valore del TA per la corrente di fase.

[6.2 Setpoints: SYSTEM SETUP] Se Phase CT Rating = Cust/0.2

System Setup
Number of Turns
Value

INTERVALLO: 1; 2; 3; 4; 5

Immettere il numero di giri del cavo al primario del trasformatore di corrente.



System Setup Ground Sensing Value

**ENABLED** 

) INTERVALLO: ENABLED (abilitato); DISABLED (disabilitato) ABILITATO >> I'MPR-100 misurerà la corrente di terra attraverso il TA omopolare collegato al quarto ingresso di corrente.

System Setup

**Ground CT Ratio** 

Value

500

) INTERVALLO: 50 ÷ 5000

PASSO: 5; 10; 50

Immettere il rapporto (il risultato della corrente nominale primaria/secondaria) del trasformatore di corrente di terra (Zero Sequence CT).

[6.2 Setpoints: SYSTEM SETUP]
Se Ground Sensing = ENABLED

System Setup

VT Connection

Value

Direct 4W

INTERVALLO: Direct 3W; Direct 4W; Wye; Delta

Diretto 3W: sistema a 3 fili collegato direttamente all'ingresso di tensione (senza trasformatori di tensione).

Direct 4W: sistema a 4 fili direttamente collegato all'ingresso di tensione (senza trasformatori di tensione).

Wye: connessione con VT in configurazione Wye. Delta: connessione con VT in configurazione Delta.

Vedi Figura 2.3

System Setup
VT Rated Secondary

Value

100 V

[6.2 Setpoints: SYSTEM SETUP]
Se VT Connection = Delta or Wye

INTERVALLO: 80 ÷ 480

PASSO: 1

Immettere il valore nominale della tensione del secondario del VT.

Soltanto se [6.2 Setpoints: SYSTEM SETUP: VT Connection: Wye] questa schermata mostrerà il valore nominale della tensione del secondario del VT come N3

System Setup

VT Rated Primary

Value

1.0 kV

1.0

[6.2 Setpoints: SYSTEM SETUP]

INTERVALLO: 80 V ÷ 10.0 kV

PASSO: 5 V, 50 V; 0.5 kV

Immettere il valore nominale della tensione del primario del VT.

Soltanto se [6.2 Setpoints: SYSTEM SETUP: VT Connection: Wye] questa schermata mostrerà il valore nominale della tensione del primario del VT come N3.

Se VT Connection = Delta or Wye

System Setup

Command Value

REMOTE BLE+485

INTERVALLO: Local; Remote 485; Remote BLE; Remote BLE+485

Scegliere la fonte del commando abilitato e, con ciò, disabilita tutti i comandi di comunicazione dal resto delle opzioni.

L'HMI locale rimane sempre abilitato.

System Setup

**Trip Relay** 

Value

Aux2

INTERVALLO: Aux1; Aux2; Aux3

Scegliere il relè di uscita che gestirà il contattore di potenza (che comanda il motore).

Per collegare il contattore al relè di uscita MPR, vedere la Figura 2.5 e relativa nota.

System Setup

**Out of Service Relay** 

Value

None

INTERVALLO: None; Aux1

Abilita o disabilita la funzione Fuori Servizio su Aux1.

Nota: se [6.2 Setpoints: SYSTEM SETUP: Out of Service Relay = AUX1], [6.9 Setpoints: OUTPUT RELAY: Aux1 Output Relay] verrà forzato come Autoreset e [6.9 Setpoints: OUTPUT RELAY: Aux1 Non-Operating State = Energized].



System Setup Power Contact Failure

Value

None

INTERVALLO: None; Aux1; Aux2; Aux3

Ogni volta che si verifica una condizione di guasto del contattore di potenza, il relè di uscita scelto entrerà in funzione.

Scegliendo NONE (Nessuno), la funzione Guasto del contattore di potenza verrà disabilitata.

## 6.3 Setpoints: DATE & TIME

Date & Time 2018. Jan. 9

16:54:02:0

Premere ENTER per modificare.

Date & Time

2018. Jan. 9 16:54:02:0

**Enter Password** 

- - - -

Inserire la password di primo livello (PSW1) per impostare o modificare la data e l'ora.

Per memorizzare una nuova data e ora:

- 1. Inserire la password corretta, se richiesta, usando ▲ and ▼
- 2. Se la password è corretta, l'anno lampeggerà.

Date & Time

**2018. Jan. 9 16:54:02:0** Value

2018. Jan. 9 16:54:02:0 3. Selezionare l'anno usando ▲ e ▼ e premere ENTER.

- 4. Ripetere i passaggi 2 e 3 per mese, giorno, ora, minuti e secondi.
- 5. Premere **ENTER** per memorizzare la nuova data e ora.

Nota: premere ENTER, i decimali dei secondi inizieranno da zero (0).

Nota2: successivamente alla modifica della data e dell'ora, i dati di avviamento del motore (Starts Data) verranno cancellati.

## 6.4 Setpoints: MOTOR SETUP

Motor Setup

Motor Full Load

Current

Value

100 A

INTERVALLO: 0,5 ÷ 5000

PASSO: 0,1; 1; 10

Immettere la corrente nominale a pieno carico del motore.

Nota: è necessario scegliere il rapporto e la dimensione corretti del TA per rilevare il pieno carico del motore e la corrente di avviamento.

Motor Setup

TC. Curve Class

Value

2

INTERVALLO: CLASS 1; CLASS 2; CLASS 3; CLASS 4; CLASS 5; CLASS 6; CLASS 7; CLASS 8; CLASS 9; CLASS 10; CLASS 15; CLASS 20; CLASS 30 Immettere la classe termica del motore.

Motor Setup

**Overload Pickup Level** 

Value

101 %

INTERVALLO: 10 ÷ 150

PASSO: 1

Questo setpoint determina dove inizia la curva di sovraccarico quando il motore entra in condizione di sovraccarico.



Motor Setup **Hot/Cold Ratio** Value

90 %

INTERVALLO: 1 ÷ 100 PASSO: 1

Questo setpoint definisce il rapporto tra la caratteristica termica *calda* del motore e la caratteristica *fredda* del motore. Il produttore del motore dovrebbe fornire informazioni sul limite termico per un motore caldo/freddo.

Quando il motore funziona a un livello inferiore al livello di sovraccarico, la capacità termica utilizzata aumenta o diminuisce in base alla corrente di fase media e al setpoint del rapporto caldo/freddo (Hot/Cold Ratio).

La capacità termica utilizzata aumenterà a un tasso fisso del 5% al minuto o diminuirà a seconda della costante di tempo di raffreddamento.

 $TC_{\text{used\_end}} = I_{\text{avg}} \, x \, \left( 100 - \text{Hot/Cold Ratio} \right) \, / \, \text{Motor FLC}$ 

dove:

TC<sub>used\_end</sub> = capacità termica in regime stazionario (dopo che il motore ha funzionato a una corrente costante al di sotto del livello di assorbimento termico per qualche tempo).

 $I_{avg}$  = corrente media.

Hot/Cold Ratio = l'impostazione del rapporto tempo di stallo caldo/freddo applicata al relè.

Motor FLC = corrente a pieno carico del motore.

Il rapporto caldo/freddo può essere determinato dividendo il TEMPO DEL ROTORE BLOCCATO A FREDDO e il TEMPO DEL ROTORE BLOCCATO A CALDO fornito dal produttore del motore. Nel caso in cui questi valori termici non siano disponibili, leggere il tempo di stallo sicuro a caldo e il tempo di stallo sicuro a freddo sulle curve di sovraccarico del motore (caldo e freddo) in corrispondenza della corrente del rotore bloccato (LRC). Vedere fig.6.1.

Hot/Cold ratio = A/B

Se non vi è alcuna differenza tra la curva calda e fredda, il rapporto deve essere inserito come 100%.

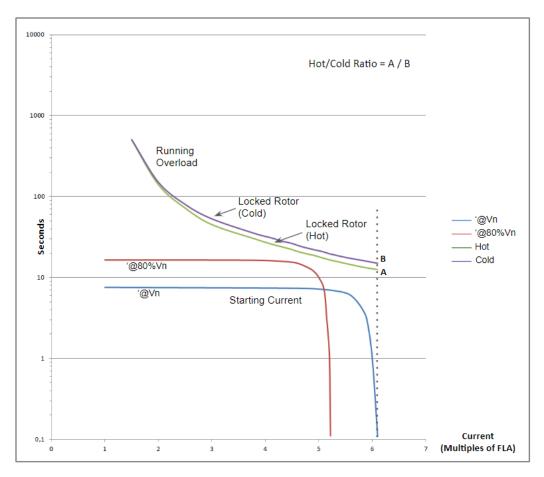


Figura 6.1 – Curva di sovraccarico del motore (Hot/Cold Ratio)



Motor Setup **Negative Sequence** 

**Factor** Value

0

INTERVALLO: 0 ÷ 12

PASSO: 1

Se un fattore di seguenza negativa denominato anche valore k è diverso da 0, il carico equivalente del motore viene incrementato proporzionalmente alla corrente di sequenza negativa presente sulle correnti di fase del motore, con conseguente declassamento del motore. Di seguito, la formula applicata per calcolare l'equazione della corrente equivalente di riscaldamento del motore, incluso il contributo della corrente di seguenza negativa.

$$I_{eq} = \sqrt{i^2 \times \left(1 + k \times \left(\frac{I_2}{I_1}\right)^2\right)}$$

Dove: I<sub>eq</sub> = corrente equivalente di riscaldamento del motore

i = per unità di corrente basata sulla corrente a pieno carico del motore

I<sub>2</sub> = corrente di sequenza negativa

I<sub>1</sub> = corrente di sequenza positiva

k = fattore di sequenza negativa

La costante *k* può essere calcolata in questo modo:

 $k = 175/I_{LR}^2$  (stima tipica) &  $k = 230/I_{LR}^2$  (stima conservativa)

ILR: corrente del rotore bloccata per unità

Motor Setup **Cooling Time Stopped** 

Value

30 min

INTERVALLO: 0 ÷ 720

PASSO: 1

Immettere il valore della costante del tempo di raffreddamento applicato quando il motore è fermo.

Nota: quando l'MPR-100 è spento, il relè presuppone che il motore sia fermo.

Motor Setup Cooling Time Running

Value

30 min

INTERVALLO: 0 ÷ 720

PASSO: 1

Immettere il valore della costante del tempo di raffreddamento applicato quando il motore è in funzione.

Nota: quando l'MPR-100 è spento, il relè presuppone che il motore sia fermo.

Motor Setup **Motor Load Learn** 

Period

Value

15 min

INTERVALLO: 1 ÷ 120

PASSO: 1

Selezionare il periodo di tempo durante il quale viene calcolato il carico medio del motore.

Impostare un valore di Motor Load Learn Period molto maggiore del tempo di ciclo del motore.

## 6.5 Setpoints: GROUND PROTECTION

Le seguenti protezioni hanno un dropout al 98% del relativo setpoint.

Al di sotto del livello di dropout, è possibile ripristinare manualmente l'MPR-100 premendo il pulsante Reset o automaticamente se il relè di uscita è programmato come Autoreset.

Ground Protect.

**Gnd OVC. Vect** Relay

Value

INTERVALLO: NONE; ANY COMBINATION OF AUX1, AUX2 OR AUX3

Quando viene selezionato NONE (Nessuno), la protezione di sovracorrente di terra da calcolo vettoriale verrà disabilitata.

Ground Protect.

**Gnd OVC. Vectorial** 

I evel Value

10 %

[6.5 Setpoints: GROUND PROTECT.] Se Gnd. OVC. Vect Relay ≠ NONE

INTERVALLO: 10 ÷ 300

PASSO: 1

La corrente vettoriale di terra viene calcolata come somma vettoriale delle correnti trifase.

La protezione si attiverà quando la corrente vettoriale di terra supera questo livello per un periodo >= Ground OverCurrent Vectorial su Run Delay (con motore in funzione) o >= Ground OverCurrent Vectorial su Start Delay (con motore in avviamento).



Ground Protect.

Gnd OVC. Vect on Run

Delay

Value

0.5 s

[6.5 Setpoints: GROUND PROTECT.] Se Gnd. OVC. Vect Relay ≠ NONE

Ground Protect.

**Gnd OVC. Vect on Start** 

Delay Value

0.5 s

[6.5 Setpoints: GROUND PROTECT.] Se Gnd. OVC. Vect Relay ≠ NONE

INTERVALLO: 0.1 ÷ 100

INTERVALLO: 0.1 ÷ 100

calcolo vettoriale (a motore in funzione).

PASSO: 0.1; 1

PASSO: 0.1: 1

Immettere il tempo di ritardo per la protezione di sovracorrente di terra da calcolo vettoriale (a motore in avviamento).

Immettere il tempo di ritardo per la protezione di sovracorrente di terra da

Ground Protect.

**Gnd OVC. ZS** 

Relay

Value

[6.2 Setpoints: SYSTEM SETUP] Se Ground Sensing ≠ DISABLED INTERVALLO: NONE; ANY COMBINATION OF AUX1, AUX2 OR AUX3 Quando viene selezionato NONE (Nessuno), la protezione di sovracorrente di terra da TA omopolare (Sequenza Zero) verrà disabilitata.

Ground Protect.

**Gnd OVC. ZS** 

Level Value

6,0 % In

[6.2 Setpoints: SYSTEM SETUP] Se Ground Sensing ≠ DISABLED [6.5 Setpoints: GROUND PROTECT.] Se Gnd. OVC. ZS Relay ≠ NONE

INTERVALLO: 0,5 ÷ 100

PASSO: 0.5: 1

La corrente vettoriale di terra viene calcolata attraverso il trasformatore di corrente omopolare (Zero Sequence CT).

La protezione si attiverà quando la corrente di sequenza zero supera questo livello per un periodo >= Ground OverCurrent Zero Sequence on Run Delay (con motore in funzione) o >= the Ground OverCurrent Zero Sequence on Start Delay (con motore in avviamento).

Ground Protect.

Gnd OVC. ZS on Run

Delay

Value

0.5 s

[6.2 Setpoints: SYSTEM SETUP] Se Ground Sensing ≠ DISABLED [6.5 Setpoints: GROUND PROTECT.] Se Gnd. OVC. ZS Relay ≠ NONE

INTERVALLO: 0,1 ÷ 100

PASSO: 0,1; 1

Immettere il tempo di ritardo per la protezione di sovracorrente di terra da TA omopolare (Sequenza Zero) (a motore in funzione).

Ground Protect.

Gnd OVC. ZS on Start

Delay

Value

0.5 s

[6.2 Setpoints: SYSTEM SETUP] Se Ground Sensing # DISABLED

[6.5 Setpoints: GROUND PROTECT.]

Se Gnd. OVC. ZS Relay # NONE INTERVALLO: 0,1 ÷ 100

PASSO: 0,1; 1

Immettere il tempo di ritardo per la protezione di sovracorrente di terra da TA omopolare (Sequenza Zero) (a motore in avviamento).



## 6.6 Setpoints: STANDARD PROTECTION

Standard Protect.

Load Increase Relay

Value

(\*) INTERVALLO: NONE; ANY COMBINATION OF AUX1, AUX2 OR AUX3 Quando viene selezionato NONE (Nessuno), la protezione del relè di aumento del carico verrà disabilitata.

Quando il motore è in funzione, la protezione di aumento del carico agirà quando la corrente del motore supera il valore impostato in [Setpoints 6.4: MOTOR SETUP: Overload Pickup Level] per un periodo > 0,5 sec.

Standard Protect.

**Thermal Capacity** 

Relay

Value

INTERVALLO: NONE; ANY COMBINATION OF AUX1, AUX2 OR AUX3 Quando viene selezionato NONE *(Nessuno)*, la protezione relativa alla capacità termica verrà disabilitata.

Standard Protect.

**Thermal Capacity** 

Level

Value

70 %

[6.6 Setpoints: STANDARD PROTECT.]
Se Thermal Capacity Relay ≠ NONE

INTERVALLO: 16 ÷ 100

PASSO: 1

Immettere il valore di intervento della capacità termica.

Standard Protect.

**Reset TC Mode** 

Value

**LEARN** 

[6.6 Setpoints: STANDARD PROTECT.]
Se Thermal Capacity Relay ≠ NONE

INTERVALLO: LEARN; LEVEL

Selezionare LEARN per consentire all'MPR-100 di calcolare automaticamente il livello di ripristino, oppure selezionare LEVEL per specificare un valore al di sotto del quale verrà ripristinata la protezione Capacità Termica.

Nel caso di LEARN:

Reset TC = 98% - Learned Starting TC

Dove: Learned Starting TC = Vedere [5.24 Actual Values: LAST LEARNED DATA].

Nota: se il risultato è < 15% o la capacità iniziale acquisita *(Learned Starting Capacity)* = 0%, il valore verrà automaticamente portato a 15%. Se il risultato è > 90%, il valore verrà automaticamente portato a 90%.

Standard Protect.

Reset TC Level

Value

50 %

[6.6 Setpoints: STANDARD PROTECT.]
Se Reset TC Mode = LEVEL
Se Thermal Capacity Relay ≠ NONE

INTERVALLO: 1 ÷ 90%

PASSO: 1%

La protezione per la capacità termica verrà ripristinata al di sotto di questo valore.

Standard Protect.

Mechanical Jam

Relay

Value

INTERVALLO: NONE; ANY COMBINATION OF AUX1, AUX2 OR AUX3 Quando viene selezionato NONE (Nessuno), la protezione del relè di rotore bloccato verrà disabilitata.



Standard Protect.

Mechanical Jam

Level

Value

110 %FLC

[6.6 Setpoints: STANDARD PROTECT.] Se Mechanical Jam Relay ≠ NONE INTERVALLO: 110 ÷ 500

PASSO: 1

Inserire il livello di intervento per rotore bloccato.

Dopo un avvio del motore, la protezione si attiverà quando l'ampiezza di la, lb o lc supera questa soglia per un tempo >= Mechanical Jam Delay.

Questa funzione può essere utilizzata per indicare una condizione di stallo solo mentre il motore è in funzione, poiché è disabilitata durante la condizione di avviamento.

Il livello di dropout è al 98%, al di sotto del quale è possibile ripristinare manualmente l'MPR-100 premendo il pulsante Reset o automaticamente se il relè di uscita è programmato come Autoreset.

Standard Protect.

**Mechanical Jam** 

Delay

Value

0.5 s

[6.6 Setpoints: STANDARD PROTECT.] Se Mechanical Jam Relay ≠ NONE INTERVALLO: 0.5 ÷ 600

PASSO: 0.1; 1

Immettere il tempo di ritardo per la protezione di rotore bloccato.

Standard Protect.

**Current Unbalance** 

Relay

Value

INTERVALLO: NONE; ANY COMBINATION OF AUX1, AUX2 OR AUX3 Quando viene selezionato NONE (Nessuno), la protezione squilibrio di corrente verrà disabilitata.

Standard Protect.

**Current Unbalance** 

Level

Value

10 %

[6.6 Setpoints: STANDARD PROTECT.] Se Current Unbalance Relay ≠ NONE INTERVALLO: 1 ÷ 99

PASSO: 1

Inserire il livello di intervento per lo squilibrio di corrente.

La protezione si attiverà quando lo squilibrio di corrente supera questa soglia per un tempo >= Current Unbalance Delay.

Il livello di dropout è al 98%, al di sotto del quale è possibile ripristinare manualmente l'MPR-100 premendo il pulsante Reset o automaticamente se il relè di uscita è programmato come Autoreset.

Standard Protect.

**Current Unbalance** 

Delay

Value

0.5

[6.6 Setpoints: STANDARD PROTECT.] Se Current Unbalance Relay ≠ NONE

INTERVALLO:  $0.5 \div 600$ 

PASSO: 0.1; 1

Immettere il tempo di ritardo per la protezione relativa allo squilibrio di corrente.

Standard Protect.

UnderCurrent Relay

Value

- - -

INTERVALLO: NONE; ANY COMBINATION OF AUX1, AUX2 OR AUX3 Quando viene selezionato NONE (Nessuno), la protezione di Minima Corrente verrà disabilitata.

Standard Protect.

**UnderCurrent** 

Level

Value

10 %FLC

[6.6 Setpoints: STANDARD PROTECT.] Se UnderCurrent Relay ≠ NONE INTERVALLO: 2 ÷ 100

PASSO:

Immettere il livello di intervento per la Minima Corrente.

La protezione si attiverà una volta che la grandezza di almeno un la, lb o lc scende al di sotto di questa soglia per un periodo di tempo >= UnderCurrent Delay.

Il livello di dropout è al 102%, al di sopra del quale è possibile ripristinare manualmente l'MPR-100 premendo il pulsante Reset o automaticamente se il relè di uscita è programmato come Autoreset.



Standard Protect.

UnderCurrent

**Delay** Value

0.5 s

[6.6 Setpoints: STANDARD PROTECT.] Se UnderCurrent Relay ≠ NONE INTERVALLO: 0.5 ÷ 600

PASSO: 0.1; 1

Immettere il tempo di ritardo per la protezione Minima Corrente.

## 6.7 Setpoints: STARTING PROTECTION

Standard Protect.

Acceleration Time

Relay

Value

- - -

INTERVALLO: NONE; ANY COMBINATION OF AUX1, AUX2 OR AUX3 Quando viene selezionato NONE (Nessuno), la protezione Tempo di Accelerazione verrà disabilitata.

Standard Protect.

**Max Acceleration** 

Time

Value

10 s

[6.7 Setpoints: STARTING PROTECT.] Se Acceleration Time Relay ≠ NONE

INTERVALLO: 1.0 ÷ 300

PASSO: 0.1; 1

Questo valore determina il tempo massimo impiegato dal motore per l'avvio. Se il periodo di accelerazione va oltre questo tempo, la protezione agirà.

Nota: le statistiche relative alla sezione Multiple Starts Relay vengono ricavate da un buffer circolare che memorizza tutte le partenze considerando il momento in cui sono avvenute. Il buffer è costituito da 30 celle nel caso di Time Period = HOUR or MONTH e di 24 celle nel caso di Time Period = DAY.

Standard Protect.

Multiple Starts Relay

Value

INTERVALLO: NONE; ANY COMBINATION OF AUX1, AUX2 OR AUX3

Quando viene selezionato NONE (Nessuno), la protezione Tempo di Accelerazione verrà disabilitata.

Standard Protect.

Multiple Starts Time

Period

Value

HOUR

[6.7 Setpoints: STARTING PROTECT.] Se Multiple Starts Relay ≠ NONE

Standard Protect.

**Max Starting Rate** 

Value

10/H

[6.7 Setpoints: STARTING PROTECT.] Se Multiple Starts Relay ≠ NONE INTERVALLO: HOUR; DAY; MONTH

Il valore selezionato rappresenta il periodo di tempo sul quale vengono calcolate le statistiche degli avviamenti.

Nel momento in cui si cambia il valore su questa schermata, si azzerano sia le statistiche degli avviamenti per periodo di tempo selezionato, massimo di avviamenti per periodo di tempo selezionato, che i dati sul buffer circolare.

INTERVALLO: 1 ÷ 6000

PASSO: 1

A seconda dell'opzione selezionata sullo schermo Multiple Starts Time Period, il valore mostrerà /H per HOUR (ORA), /D per DAY (GIORNO) e /M per MONTH (MESE).



## 6.8 Setpoints: VOLTAGE PROTECTION

Le soglie di tensione nei sequenti setpoint sono espresse in percentuale di Rated VT (VT nominale).

Delta >> Rated VT = valore nominale al primario fase-fase.

Wye >> Rated VT = valore nominale al primario fase-terra.

Direct 3W >> Rated VT = ingresso di tensione nominale fase-fase (480 V).

Direct 4W >> Rated VT = ingresso di tensione nominale fase-neutro (277 V).

Voltage Protect.

UnderVoltage1 Relay

Value

INTERVALLO: NONE; ANY COMBINATION OF AUX1, AUX2 OR AUX3 Quando viene selezionato NONE (Nessuno), la protezione di Minima Tensione verrà disabilitata.

Voltage Protect.

UnderVoltage1 Level

Value

80 %VT

[6.8 Setpoints: VOLTAGE PROTECT.] Se UnderVoltage1 Relay ≠ NONE

INTERVALLO: 30 ÷ 99

PASSO: 1

Immettere il livello di intervento di Minima Tensione.

La protezione si attiverà quando le tensioni scendono di questo livello per un periodo >= al valore UnderVoltage1 Delay.

Voltage Protect.

UnderVoltage1 Reset

Value

85 %VT

[6.8 Setpoints: VOLTAGE PROTECT.] Se UnderVoltage1 Relay ≠ NONE

INTERVALLO: 31 ÷ 100

PASSO: 1

Immettere il valore percentuale al quale si interrompe la condizione errata per Sottotensione1. A questo punto, è possibile ripristinare manualmente l'MPR-100 premendo il pulsante Reset o automaticamente se il relè di uscita è programmato come Autoreset.

Voltage Protect.

UnderVoltage1 Delay

Value

0.5 s

(\*)

INTERVALLO: 0.5 ÷ 600

PASSO: 0.1; 1

Immettere il ritardo relativo all'intervento della protezione di Minima Tensione.

[6.8 Setpoints: VOLTAGE PROTECT.] Se UnderVoltage1 Relay ≠ NONE

Voltage Protect.

## UnderVoltage1 Phase Operat.

Value

ANY ONE

[6.8 Setpoints: VOLTAGE PROTECT.] Se UnderVoltage1 Relay ≠ NONE

INTERVALLO: ANY ONE; ANY TWO; ALL THREE

Selezionare il numero minimo di fasi in cui deve verificarsi la condizione difettosa per l'intervento di Minima Tensione.

Voltage Protect.

## UnderVoltage1 min. op.

level

Value

15 %VT

(\*)

INTERVALLO: 0 ÷ 50

PASSO: 1

Immettere il valore di tensione limite al di sotto del quale la protezione di Minima Tensione verrà disabilitata.

[6.8 Setpoints: VOLTAGE PROTECT.] Se UnderVoltage1 Relay ≠ NONE

Voltage Protect.

OverVoltage1 Relav

Value

INTERVALLO: NONE: ANY COMBINATION OF AUX1. AUX2 OR AUX3 Quando viene selezionato NONE (Nessuno), la protezione di Massima Tensione verrà disabilitata.



Voltage Protect.

OverVoltage1 Level

Value

115 %VT

[6.8 Setpoints: VOLTAGE PROTECT.] Se OverVoltage1 Relay ≠ NONE (\*) INTERVALLO: 101 ÷ 150

PASSO: 1

Immettere il livello di intervento di Massima Tensione.

La protezione si attiverà quando le tensioni oltrepassano di questo livello per un periodo >= al valore OverVoltage1 Delay.

Voltage Protect.

OverVoltage1 Reset

Value

110 %VT

[6.8 Setpoints: VOLTAGE PROTECT.] Se OverVoltage1 Relay ≠ NONE INTERVALLO: 100 ÷ 149

PASSO: 1

Immettere il valore percentuale al quale si interrompe la condizione errata per di Massima Tensione. A questo punto, è possibile ripristinare manualmente l'MPR-100 premendo il pulsante Reset o automaticamente se il relè di uscita è programmato come Autoreset.

Voltage Protect.

OverVoltage1 Delay

Value

0.5 s

[6.8 Setpoints: VOLTAGE PROTECT.] Se OverVoltage1 Relay ≠ NONE INTERVALLO: 0.5 ÷ 600

PASSO: 0.1; 1

Immettere il ritardo relativo all'intervento della protezione di Massima Tensione.

Voltage Protect.

OverVoltage1 Phase

Operat.

Value

ANY ONE

[6.8 Setpoints: VOLTAGE PROTECT.] Se OverVoltage1 Relay ≠ NONE INTERVALLO: ANY ONE; ANY TWO; ALL THREE

Selezionare il numero minimo di fasi in cui deve verificarsi la condizione difettosa per l'intervento di Massima Tensione.

Voltage Protect.

Phase Reversal

Relay

Value

INTERVALLO: NONE; ANY COMBINATION OF AUX1, AUX2 OR AUX3 Quando viene selezionato NONE (Nessuno), la protezione Inversione di Fase verrà disabilitata.

La protezione si attiva quando il relè rileva la sequenza di tensione come inversa.

#### 6.9 Setpoints: OUTPUT RELAY

In caso di condizione di guasto, agirà il relè di uscita associato alla funzione di protezione attiva (passerà dallo stato non operativo allo stato operativo).

Se il relè di uscita è configurato come Trip Relay (relè di scatto) [6.2 Setpoints: SYSTEM SETUP: Trip Relay], l'intervento di protezione farà accendere il led Trip.

**Output Relay** 

Aux1 Output Relay

Value

LATCHED

INTERVALLO: LATCHED; AUTORESET

- LATCHED: una volta intervenuta la protezione associata, il relè di uscita Aux1 commuterà e rimarrà nello stato operativo.
  - Quando la condizione di guasto cessarà, sarà necessario ripristinare manualmente.
- AUTORESET: una volta intervenuta la protezione associata, il relè di uscita commuterà nello stato operativo, ma quando cesserà la condizione di guasto, il relè di uscita Aux1 si ripristinerà automaticamente.

Nota: se [6.2 Setpoints: SYSTEM SETUP: Out of Service Relay = AUX1], [6.9 Setpoints: OUTPUT RELAY: Aux1 Output Relay] sarà forzato come Autoreset e [6.9 Setpoints: OUTPUT RELAY: Aux1 Non-Operating State = Energized].



Output Relay

Aux2 Output Relay

Value

**LATCHED** 

#### INTERVALLO: LATCHED; AUTORESET

- LATCHED: una volta intervenuta la protezione associata, il relè di uscita Aux2 commuterà e rimarrà nello stato operativo.
  - Quando la condizione di guasto cessarà, sarà necessario ripristinare manualmente.
- AUTORESET: una volta intervenuta la protezione associata, il relè di uscita commuterà nello stato operativo, ma quando cesserà la condizione di guasto, il relè di uscita Aux2 si ripristinerà automaticamente.

Output Relay

Aux3 Output Relay

Value

LATCHED

#### INTERVALLO: LATCHED; AUTORESET

- LATCHED: una volta intervenuta la protezione associata, il relè di uscita Aux3 commuterà e rimarrà nello stato operativo.
  - Quando la condizione di guasto cessarà, sarà necessario ripristinare manualmente.
- AUTORESET: una volta intervenuta la protezione associata, il relè di uscita commuterà nello stato operativo, ma quando cesserà la condizione di guasto, il relè di uscita Aux3 si ripristinerà automaticamente.

Output Relay

Aux1 Non-Operating State

Value

DE-ENERG.

INTERVALLO: DE-ENERGIZED; ENERGIZED

- DE-ENERGIZED: quando il relè di uscita Aux1 è in stato non operativo, la bobina è diseccitata (stato sicuro) e il suo contatto è aperto.
- ENERGIZED: quando il relè di uscita Aux1 è in stato non operativo, la bobina è eccitata e il suo contatto è chiuso.

Output Relay

Aux2 Non-Operating State

Value

DE-ENERG.

INTERVALLO: DE-ENERGIZED; ENERGIZED

- DE-ENERGIZED: quando il relè di uscita Aux2 è in stato non operativo, la bobina è diseccitata (stato sicuro) e il suo contatto è aperto.
- ENERGIZED: quando il relè di uscita Aux2 è in stato non operativo, la bobina è eccitata e il suo contatto è chiuso.

Output Relay

Aux3 Non-Operating

State

Value

DE-ENERG.

INTERVALLO: DE-ENERGIZED; ENERGIZED

- DE-ENERGIZED: quando il relè di uscita Aux3 è in stato non operativo, la bobina è diseccitata (stato sicuro) e il suo contatto è aperto.
- ENERGIZED: quando il relè di uscita Aux3 è in stato non operativo, la bobina è eccitata e il suo contatto è chiuso.



Per collegare i relè di uscita della sezione [6.9 Setpoints: OUTPUT RELAY], fare riferimento alla Figura 2.5 e relativa nota

### 6.10 Setpoints: EVENT RECORDER

È possibile abilitare/disabilitare la registrazione di ciascun tipo di evento. Tutti gli eventi, fino a un massimo di 100, verranno archiviati in un buffer di memoria funzionante in modalità FIFO (First-In, First-Out). Una volta memorizzati 100 eventi, il nuovo evento eliminerà il più vecchio dall'elenco.

**Event Recorder** 

System Events

Value

ENABLED

INTERVALLO: ENABLED (abilitato); DISABLED (disabilitato)

**Event Recorder** 

**Output Relays** 

**Events** 

Value

**ENABLED** 

INTERVALLO: ENABLED (abilitato); DISABLED (disabilitato)



Event Recorder Voltage Protect.

Events

Value

**ENABLED** 

(\*) INTERVALLO: ENABLED (abilitato); DISABLED (disabilitato)

Event Recorder

**Gnd Current Protect.** 

**Events** 

Value

**ENABLED** 

INTERVALLO: ENABLED (abilitato); DISABLED (disabilitato)

Event Recorder

Standard Protect.

**Events** 

Value

**ENABLED** 

INTERVALLO: ENABLED (abilitato); DISABLED (disabilitato)

Event Recorder

Starting Protect.

Events

Value

**ENABLED** 

INTERVALLO: ENABLED (abilitato); DISABLED (disabilitato)

### **6.11 Setpoints: MODBUS COMMUNICATION**

Questa sezione contiene le impostazioni che consentono la comunicazione MPR-100 con altri dispositivi.

Modbus Comm.

Modbus Address 1

Value

INTERVALLO: 1 ÷ 247

PASSO: 1

Modificare l'ID del Modbus.

Modbus Comm.

RS-485 Baudrate

Value

9600

1

INTERVALLO: 9600; 19200; 38400; 57600; 115200

Selezionare la velocità di trasmissione.

Modbus Comm.

RS-485 Config.

Value

8N1

INTERVALLO: 8N1; 8N2; 8E1; 8E2; 8O1; 8O2

Specificare la parità e lo Stop-bit.

Per ulteriori informazioni, scaricare Modbus Memory Map dal sito Web di Orion Italia.



### 6.12 Setpoints: BLUETOOTH

Questa sezione contiene informazioni sulla connettività Bluetooth MPR-100.

**Bluetooth** 

Value

**Device Name** 

MPR-XXX-XXXXXX

Modifica l'ID del Bluetooth.

Se un dispositivo esterno esegue una scansione Bluetooth, l'MPR-100 apparirà con il nome specificato sullo schermo.

### **6.13 Setpoints: FIRMWARE UPDATE**



Prima di procedere con l'aggiornamento, l'utente deve assicurarsi di non avere problemi relativi all'alimentazione.

NON SCOLLEGARE L'ALIMENTAZIONE durante l'aggiornamento del firmware, il dispositivo potrebbe rimanere inutilizzabile.

Orion Italia non può essere ritenuta responsabile per eventuali danni che potrebbero insorgere a seguito di una procedura di aggiornamento del firmware errata.

Il firmware MPR-100 può essere aggiornato tramite Bluetooth o tramite porta seriale RS-485.

Firmware Update RS485 Update BLE Update Per eseguire l'aggiornamento, selezionare il metodo e premere **ENTER**. Per autorizzare l'aggiornamento, inserire la password di secondo livello (PSW2).

Firmware Update Ready to be Updated

L'MPR-100 è in attesa di ricevere l'aggiornamento. Una volta installato l'aggiornamento, verificare la versione del firmware in *[6.1 Setpoints: SETPOINT ACCESS]*.

#### 6.14 Setpoints: CALIBRATION MODE

5

5

No

Quando l'utente agisce sui setpoint di questa sezione, MPR-100 non garantisce la corretta esecuzione della protezione e memorizzazione degli eventi, nonché la corretta esecuzione delle funzioni di misurazione.



Per motivi di sicurezza, si consiglia vivamente che l'utente prenda le precauzioni necessarie prima di operare in questa sezione.

Calibration Mode

**Display Brightness** 

Value

INTERVALLO: 0 ÷ 10

Scegliere la luminosità del display da applicare quando MPR-100 non è in modalità Scorrimento Automatico.

Calibration Mode

Display Contrast Value

INTERVALLO: 1 ÷ 10

Calibration Mode

Test HMI

Value

INTERVALLO: Yes; No

Scegliere YES (Sİ) e premere **ENTER** per eseguire un test del display e dei led. Il display mostrerà solo punti e i led si accenderanno per un paio di secondi.



Calibration Mode

Test BLE

Value

INTERVALLO: Yes; No

Scegliere YES (SÌ) e premere ENTER per eseguire un test BLE.

Calibration Mode

**Test Relays** 

Value

None

No

INTERVALLO: NONE; AUX1; AUX2; AUX3; ALL

Energizzare uno o più relè di uscita.

Durante il test, i relè scelti rimarranno energizzati per cinque (5) secondi e la

navigazione verrà disabilitata per tutto questo tempo.

Calibration Mode

Device ID

Value

63aDedRt2f4=

Un codice come nell'esempio sullo schermo identifica in modo univoco l'MPR-

È utile nel caso in cui la password venga persa o nel caso in cui Orion Italia la richieda per il supporto tecnico.

Le seguenti schermate saranno visibili solo se si accede al sistema con la password di secondo livello (PSW2): Vedere [APPENDIX B]



Qualsiasi modifica applicata alle seguenti impostazioni può influire sulle funzioni di misurazione e protezione.

Calibration Mode

K TA

Value

1.000

INTERVALLO: 0.800 ÷ 1.200

Fattore di correzione per rapporto TA.

Calibration Mode

K TV

Value

1.000

INTERVALLO: 0.800 ÷ 1.200

Fattore di correzione per rapporto TV.

Calibration Mode

Comp Phi TA/TV

Value

0.00

INTERVALLO: -5.00 ÷ 5.00

Fattore di correzione per sfasamento TA/TV.



### 7. Menu EVENTS

#### 7.1 EVENT LIST

MPR-100 è in grado di memorizzare fino a cento (100) eventi.

Alcuni tipi di eventi potrebbero essere registrati o meno, a seconda delle impostazioni stabilite nella sezione [6.10 Setpoints: EVENT RECORDER].

Event List
Event X
Type of event
DD-MM-YY hh:mm:ss

- ID evento
- Descrizione evento
- Data e ora

Premere **ENTER** per visualizzare i valori elettrici presenti nel momento in cui si è verificato l'evento.

Van= 0.00 V Vbn= 0.00 V Vcn= 0.00 V

In caso di Direct 4W o Wye, verranno visualizzati i valori delle tensioni di fase (*Phase Voltages*).

In caso di Direct 3W o Delta, verranno visualizzati i valori delle tensioni di linea (Line Voltages).

Alcuni modelli di MPR-100 non dispongono di tutte le opzioni di misurazione e protezione. In questi casi, i valori mostreranno N.A. (Non Disponibile).

Event X
Ia= 0.00 A
Ib= 0.00 A
Ic= 0.00 A
Ig= 0.00 A

Valori di corrente di fase e di terra.

Se [6.2 Setpoints: SYSTEM SETUP: Ground Sensing: ENABLED] e la versione di MPR-100 offre questa opzione, comparirà Ground Current (Ig0). In qualsiasi altra circostanza, il valore sarà N.A. (Non Disponibile).

Se l'evento si riferisce a Ground OverCurrent Vectorial (sovracorrente vettoriale di terra), lo schermo mostrerà IgV anziché Ig0.

Event X
3P= 0 W
Pf= 0.00
Frequency= 0.00 Hz
Motor TC: 0%

- Potenza attiva trifase
- Fattore di potenza trifase
- Frequenza del sistema
- Capacità termica del motore

Alcuni modelli di MPR-100 non dispongono di tutte le opzioni di misurazione e protezione. In questi casi, i valori mostreranno N.A. *(Non Disponibile)*.

### 7.2 CLEAR EVENTS

Events
Clear All Events?
No

Selezionare l'opzione desiderata e premere ENTER.

Inserire la password di primo livello (PSW1) o di secondo livello (PSW2), a meno che non sia stato effettuato un accesso precedente.

Premere ENTER per cancellare tutti gli eventi o premere ⇔ ESC per interrompere.

L'unità confermerà la cancellazione mostrando Events Data Cleared.



### 8. Menu RESET



Tutta la programmazione deve essere eseguita da personale qualificato con adeguata conoscenza del funzionamento dell'unità e del contenuto di questo manuale.

#### 8.1 RESET

Questa opzione del menu principale consente all'utente di eseguire un RESET dell'MPR-100.

Il comando Reset non cancella i dati acquisiti (Eventi, Energia ...), ma ripristina una condizione di guasto, sempre che non sia più presente; e/o elimina la notifica di una condizione di errore precedentemente memorizzata.

Reset Reset Relays? No

INTERVALLO: NO; YES

Scorrere  $\blacktriangle$   $\blacktriangledown$  per selezionare YES ( $\dot{Sl}$ ) e premere **ENTER** per procedere >> Reset inviato.

Per interrompere, premere  $\circlearrowleft$  **ESC**.

Questo menu è accessibile tramite un collegamento rapido:

Premere ENTER e 5 ESC contemporaneamente per più di due secondi.

Un altro modo per procedere con il RESET è tramite Modbus RS485, soltanto se [6.2 Setpoints: SYSTEM SETUP: Command] REMOTE 485 o REMOTE BLE+485.



### 9. Risoluzione di Problemi

#### IL RELÈ NON SI ACCENDE

Controllare i collegamenti e i fusibili dell'alimentazione.

#### LE TENSIONI NON VENGONO VISUALIZZATE

- Controllare i collegamenti e i fusibili degli ingressi di tensione.

#### LE CORRENTI NON VENGONO VISUALIZZATE

- Controllare il cablaggio dei TA.
- Controllare che non ci siano cortocircuiti nel terminale.

#### RELÈ DI USCITA (MORSETTI N. 10-16) MALFUNZIONAMENTO

- Verificare il corretto funzionamento seguendo le istruzioni della sezione [6.14 Setpoints: CALIBRATION MODE].
- Controllare i collegamenti.

#### DISCREPANZA (led STATUS lampeggiante 0.3s ACCESO - 0.3s SPENTO)

- Verificare che tutti i setpoint corrispondano alla memory map.
- Controllare che UnderVoltage Reset non sia <= UnderVoltage Level
- Controllare che OverVoltage Reset non sia >= OverVoltage Level
- Soltanto se [6.6 Setpoints: STANDARD PROTECT.: Reset TC Mode = LEVEL]; controllare che TC Reset non sia >= TC Level
- Soltanto se = [6.6 Setpoints: STANDARD PROTECT.: Reset TC Mode = LEARN]; controllare che il valore LEARN calcolato nella sezione [6.6 Setpoints: STANDARD PROTECT.: Reset TC Mode] non sia >= TC Level
  - o Reset TC = 98% Learned Starting TC
    - Dove: Learned Starting TC = Vedere [5.24 Actual Values: LAST LEARNED DATA].
- Soltanto se [6.2 Setpoints: SYSTEM SETUP: Out of Service Relay = AUX1]; controllare che non sia abilitata alcuna protezione sul Out of Service Relay
- Soltanto se [6.2 Setpoints: SYSTEM SETUP: Out of Service Relay = AUX1]; controllare che [6.2 Setpoints: SYSTEM SETUP: Trip Relay ≠ AUX1]
- Controllare che l'uscita associata a Trip Relay non sia la stessa di quella associata a Power Contact Failure Relay
- Controllare che l'uscita associata a Power Contact Failure Relay non sia la stessa di quella associata a Out of Service Relay.

### **APPENDICE A**

### TRASFORMATORI DI CORRENTE (TA)

#### APPLICAZIONE STANDARD

I TA di fase standard "MPR-100 CT" vengono utilizzati per il rilevamento di corrente sul relè MPR-100; questi TA standard sono progettati con quattro rapporti diversi al fine di ottenere un range molto ampio di correnti nominali.

Tre di questi TA vengono regolarmente forniti insieme al relè (salvo particolari richieste).

Lo standard MPR-100 CT ha 4 terminali; la tabella qui di seguito consente di selezionare il rapporto corretto:

lp/ls	n	USCITE	PRECISIONE	CODICE D'ORDINE
100/0.2 A	n2 - 3 = 500	2+-3	1%	
200/0.2 A	n1 - 2 = 1000	1+ - 2	1%	KITCT01
300/0.2 A	n1 - 3 = 1500	1+-3	0.7%	
400/0.2 A	n1 - 4 = 2000	1+ - 4	0.5%	1

\*Terminal positivo

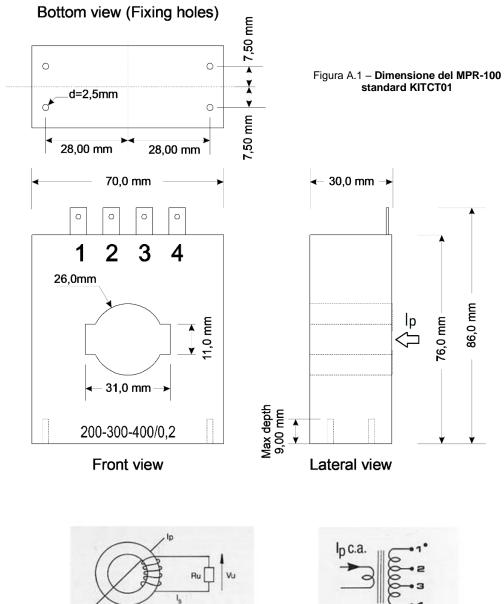


Figura A.2 – Dati tecnici MPR-100 CT



lp/ls	n	USCITE	PRECISIONE	CODICE D'ORDINE
25/0.2 A	n1 - 4 = 125	1+ - 4	2%	KITCT02

\*Positive terminal

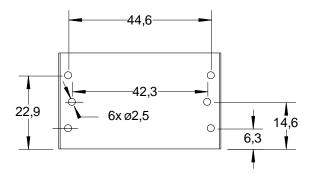
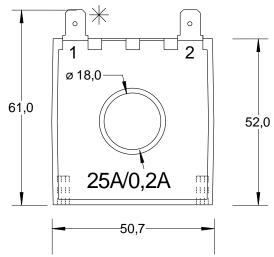
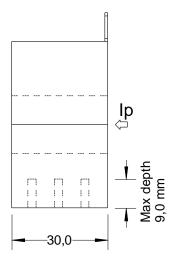


Figura A.3 – **Dimensioni del MPR-100 standard KITCT02** 





### Rispettare la corretta polarità durante il collegamento del TA [Figura 2.3 e Figura 2.4]

Se sono necessarie correnti nominali più elevate di 400 A o specifiche diverse per quanto riguarda i TA, contattare Orion Italia.

Se la versione MPR-100 lo contempla, il rilevamento della corrente di terra sensibile può essere ottenuto utilizzando un metodo di rilevamento di sequenza zero come mostrato nella Figura 2.3. Per questa configurazione, i cavi trifase devono passare attraverso la finestra di un TA separato che rileva la componente di sequenza zero delle tre correnti.

### **TA PERSONALIZZATI**

### Utilizzo di un TA diverso dagli standard MPR:



Tutti i TA devono avere una corrente nominale secondaria di 0,2 A. L'unità verrà danneggiata se non vengono seguite queste precauzioni. Orion Italia non può essere ritenuta responsabile per eventuali danni che potrebbero derivare dall'uso di TA non indicati.

Non collegare a terra i secondari dei TA.

Ogni volta che vengono utilizzati TA personalizzati, il relè deve essere impostato come di seguito:

[Setpoints 2: SYSTEM SETUP]
Phase CT Rating
Custom Phase CT Rating
Number of Turns

- → selezionare "Cust/0.2 A"
- → inserire la corrente nominale primaria di fase del TA
- → selezionare il numero di giri del cavo sul lato primario del TA

# **APPENDICE B**

### **GESTIONE PASSWORD**

Funzione/Livello PSW	No PSW	Primo Livello (PSW1)	Secondo Livello (PSW2)	Terzo Livello (PSW3) Contattare Orion Italia	Note
Reset Relay Reset del rel è	х	X	х	х	
Clear Events Cancellare gli eventi		x	х	х	
Reset Counters Reset dei contatori			х	х	
Reset Starts Data Counters Reset delle statistiche degli avviamenti		x	х	х	
Reset Energy Reset di energia			х	х	
Factory Default Impostazione di fabbrica				х	K-Calibration, K-TA TV, Energy, Events, Counters e Last Learned Data non verranno modificate.
Auto-Calibration Auto calibrazione				х	
K-Calibration (relay)				х	
K-Calibration (TA-TV)			х	х	
Upgrade Firmware Aggiornare il firmware			х	х	
Update BLE Stack Aggiornare il BLE Stack				х	
Info Stack BLE Informazione Stack BLE			х	х	
Device ID  ID dell'apparecchiatura			х	х	
BLE Name Nome del Bluetooth		X	х	х	

Vedere [Menu Principale, Scorrimento Automatico e Funzioni Pop-Up: 3.5 GESTIONE PASSWORD].

# **APPENDICE C**

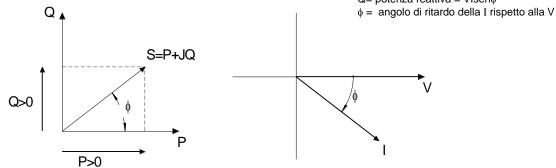
### ELENCO DI STATI DEL RELÈ

Stati del relè	Descrizione	
No Active Protection	Stato normale, nessuna condizione difettosa.	
Undervoltage1	Protezione intervenuta, raggiunta soglia di minima tensione.	
Overvoltage1	Protezione intervenuta, raggiunta soglia di massima tensione.	
Phase Reversal	Protezione intervenuta per condizioni di inversione di fase.	
Ground Vect OVC.	Protezione intervenuta, raggiunta soglia di massima corrente vettoriale di terra.	
Ground ZS OVC.	Protezione intervenuta, raggiunta soglia di massima corrente omopolare di terra.	
Current Unbalance	Protezione intervenuta, raggiunta soglia di squilibrio di corrente.	
Undercurrent	Protezione intervenuta, raggiunta soglia di minima corrente di fase.	
Mechanical Jam	Protezione intervenuta, raggiunta soglia per rotore bloccato.	
Load Increased	Protezione intervenuta per condizioni di aumento del carico.	
Motor Thermal Prot.	Protezione intervenuta, raggiunta soglia di capacità termica.	
Acc. Timer Protect.	Protezione intervenuta, raggiunta soglia del timer di accelerazione.	
Multiple Starts Prot.	Protezione intervenuta, raggiunta soglia di avviamenti massimi.	
Setpoint Discrepancy	È stata rilevata una discrepanza nei setpoint memorizzati.	
Flash Busy	La memoria flash interna non è disponibile durante le operazioni di lettura/scrittura.	
ADC Failure	Guasto interno convertitore analogico-digitale.	
BLE Failure	Guasto interno, bassa energia Bluetooth.	
RAM Failure	Guasto interno della ram.	
Check Events	Si è verificata una protezione. Per dettagli, vedere [Eventi: 7.1 EVENT LIST].	
Out Of Service	MPR è fuori servizio. Le funzioni MPR non sono garantite.	
Power Contact Failure	Si è riscontrato un malfunzionamento del <i>Power Contact Failure</i> (per esempio, è intervenuto il relè di TRIP ma il motore continua ad essere alimentato).	

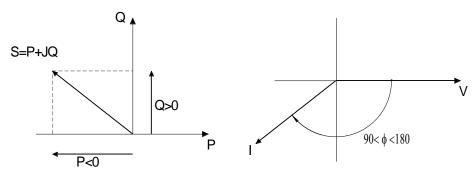
### **APPENDICE D**

POWER FACTOR CONVENTION ( IEEE ) CONVENZIONE DEL FATTORE DI POTENZA

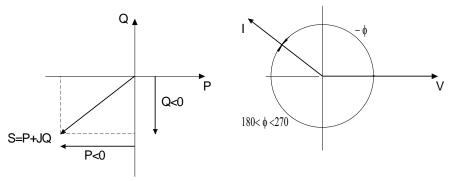
S = P+jQ S= potenza apparente P= potenza attiva = VIcosφ Q= potenza reattiva = VIsenφ



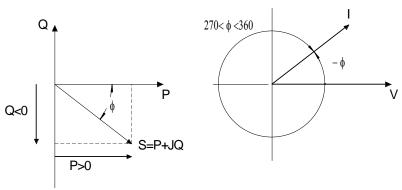
Fattore di potenza induttivo ( - ): P (Watt): viene assorbito dal carico Q (Var): viene assorbito dal carico.



Fattore di potenza capacitivo (+): P (Watt): viene fornito dal carico Q (Var): viene assorbito dal carico.



Fattore di potenza induttivo ( - ): P (Watt): viene fornito dal carico. Q (Var): viene fornito dal carico.



Fattore di potenza capacitivo (+): P (Watt): viene assorbito dal carico. Q (Var): viene fornito dal carico.

# **APPENDICE E**

### **ELENCO DI EVENTI**

Evento	Descrizione
No Events	
Clear Events	Indica che gli eventi sono stati cancellati.
Undervoltage1	La protezione Undervoltage1 è intervenuta.
Overvoltage1	La protezione Overvoltage1 è intervenuta.
Phase Reversal	La protezione Inversione di Fase è intervenuta.
Gnd Vect OVC.	La protezione per Sovracorrente Vettoriale di Terra è intervenuta.
Gnd ZS OVC.	La protezione Sequenza Zero di Terra è intervenuta.
Current Unbalance	La protezione Squilibrio di Corrente è intervenuta.
Undercurrent	La protezione Sottocorrente di Fase è intervenuta.
Mechanical Jam	La protezione Inceppamenti Meccanici è intervenuta.
Load Increased	La protezione Aumento del Carico è intervenuta.
Thermal Capacity	La protezione Capacità Termica è intervenuta.
Acceleration Timer	La protezione Timer di Accelerazione è intervenuta.
Multiple Starts	La protezione Avviamenti Multipli è intervenuta.
Aux1 De-Energized	Lo stato dell'uscita Aux1 è stato modificato da eccitato a diseccitato.
Aux2 De-Energized	Lo stato dell'uscita Aux2 è stato modificato da eccitato a diseccitato.
Aux3 De-Energized	Lo stato dell'uscita Aux3 è stato modificato da eccitato a diseccitato.
Aux1 Energized	Lo stato dell'uscita Aux1 è stato modificato da diseccitato a eccitato.
Aux2 Energized	Lo stato dell'uscita Aux2 è stato modificato da diseccitato a eccitato.
Aux3 Energized	Lo stato dell'uscita Aux3 è stato modificato da diseccitato a eccitato.
Aux1 Remote De-Energ.	Lo stato dell'uscita Aux1 è stato modificato da eccitato a diseccitato tramite un comando remoto.
Aux2 Remote De-Energ.	Lo stato dell'uscita Aux2 è stato modificato da eccitato a diseccitato tramite un comando remoto.
Aux3 Remote De-Energ.	Lo stato dell'uscita Aux3 è stato modificato da eccitato a diseccitato tramite un comando remoto.
Aux1 Remote Energ.	Lo stato dell'uscita Aux1 è stato modificato da diseccitato a eccitato tramite un comando remoto.
Aux2 Remote Energ.	Lo stato dell'uscita Aux2 è stato modificato da diseccitato a eccitato tramite un comando remoto.
Aux3 Remote Energ.	Lo stato dell'uscita Aux3 è stato modificato da diseccitato a eccitato tramite un comando remoto.
Default Sp. Loaded	In caso di guasto interno, MPR-100 verrà ripristinato ai valori di setpoint predefiniti.
Setpoint Stored	Si è verificata una modifica del setpoint. Le modifiche consecutive nella sezione Setpoints vengono memorizzate nello stesso evento. Dopo un minuto dall'ultima modifica, verrà generato un nuovo evento.
Setpoint Discrepancy	I valori impostati dall'utente nella sezione Setpoints ha generato una discrepanza (esempio: controllare i valori di Soglia e Reset che potrebbero generare un malfunzionamento della protezione – Reset Level > Threshold Level in Overvoltage1 o Reset Level < Threshold Level in Undervoltage1).  Vedere [Risoluzione di Problemi]
BLE Failure	Si è verificato un guasto interno nel modulo Bluetooth.
BLE Module Tested	Il test BLE è stato eseguito dall'utente.
Password Changed	L'utente ha cambiato la password.
Model Changed	Il modello di versione di MPR-100 è stato aggiornato.
Energy Clear	L'utente ha eliminato il valore di energia.
Energy Data Lost	Indica che si è verificato un errore nel valore di energia memorizzato.
Energy Restored	MPR-100 non è in grado di leggere il valore di energia nella RAM e lo recupera dalla EPROM interna. Questo potrebbe aver generato una perdita di energia.
Motor Data Lost	MPR-100 ha perso i dati del motore.

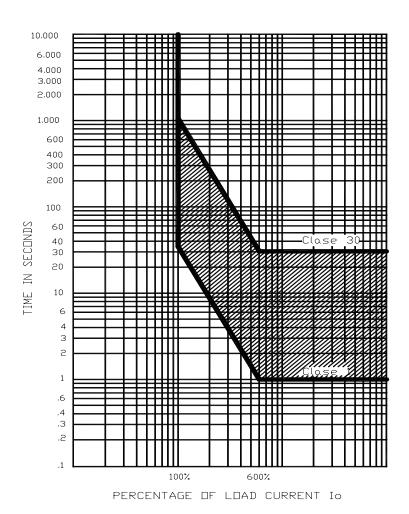


Starts Data Clear	Il contatore degli avviamenti del motore è stato cancellato, il periodo temporale di avvio multiplo è stato modificato o si è verificata una modifica manuale di Data e Ora.
Starts Data Lost	MPR-100 ha perso i valori di avviamento del motore.
Calibration Data Lost	MPR-100 ha perso i valori di calibrazione.
Memory Status Lost	Dopo un riavvio dell'MPR-100, l'unità non è in grado di raggiungere lo stesso stato presente prima di essere stata riavviata.
Aux Power Lost	MPR-100 è stato spento.
Aux Power Restored	MPR-100 è stato acceso.
ADC Failure	Si è verificato un guasto interno nel convertitore analogico digitale.
Flash Busy	La memoria flash interna non era disponibile durante le operazioni di lettura/scrittura.
Out Of Service	Si sono verificate condizioni fuori servizio del relè.
Power Contact Failure	Si sono verificate condizioni di interruzione del contatto di alimentazione.

# **APPENDICE F**

### **CURVE TERMALI DEL MOTORE**

Formula  $k = (I^2)^* t$ 





## **ORION ITALIA sri**